

# Agilent 1260 Infinity 標準オートサンプラ

ユーザーマニュアル







# 注意

© Agilent Technologies, Inc. 2007, 2008, 2010-2011

本マニュアルは米国著作権法および国際著作権法によって保護されており、Agilent Technologies, Inc. の書面による事前の許可なく、本書の一部または全部を複製することはいかなる形式や方法(電子媒体による保存や読み出し、外国語への翻訳なども含む)においても、禁止されています。

#### マニュアル番号

G1329-96015

#### エディション

08/11

Printed in Germany

Agilent Technologies Hewlett-Packard-Strasse 8 76337 Waldbronn

本製品は、システムが適切な規制 機関で登録を受け関連する規制に 準拠している場合、ビトロ診断シ ステムのコンポーネントとして使 用できます。それ以外の場合は、 一般的な実験用途でのみ使用でき ます。

#### 保証

このマニュアルに含まれる内容は 「現状のまま」提供されるもので、 将来のエディションにおいて予告 なく変更されることがあります。 また、Agilent は、適用される法 律によって最大限に許可される範 囲において、このマニュアルおよ びそれに含まれる情報に関して、 商品性および特定の目的に対する 適合性の暗黙の保証を含みそれに 限定されないすべての保証を明示 的か暗黙的かを問わず一切いたし ません。Agilent は、このマニュ アルまたはそれに含まれる情報の 所有、使用、または実行に付随す る過誤、または偶然的または間接 的な損害に対する責任を一切負わ ないものとします。Agilent とお 客様の間に書面による別の契約が あり、このマニュアルの内容に対 する保証条項がこの文書の条項と 矛盾する場合は、別の契約の保証 条項が適用されます。

#### 技術ライセンス

このマニュアルで説明されているハードウェアおよびソフトウェアはライセンスに基づいて提供され、そのライセンスの条項に従って使用またはコピーできます。

#### 安全に関する注意

#### 注意

#### 警告

# 本書の内容

本書では、Agilent 1260 Infinity 標準オートサンプラ (G1329B) について説明します。

#### 1 オートサンプラ (ALS) の概要

この章では、オートサンプラ、機器、および内部コネクタの概要を示します。

#### 2 設置要件と仕様

この章では、環境要件、物理的仕様、そして性能仕様について説明します。

#### 3 オートサンプラの設置

この章では、開梱、欠品確認、スタック検討事項、モジュールの設置について説明します。

#### 4 オートサンプラの使用

この章では、分析を行うモジュールの設定方法と基本設定について説明します。

#### 5 性能の最適化

この章では、モジュールの最適化について説明します。

### 6 トラブルシューティングおよび診断

トラブルシューティングと診断機能についての概要

#### 7 エラー情報

この章では、エラーメッセージの意味を解説し、考えられる原因に関する情報とエラー状態から回復するための推奨方法について説明します。

#### 本書の内容

#### 8 メンテナンス

この章では、モジュール のメンテナンスについて説明します。

#### 9 メンテナンス用部品と器材

この章では、メンテナンス用部品について説明します。

#### 10 ケーブルの識別

この章では、モジュールに使用されるケーブルについて説明します。

#### 11 ハードウェア情報

この章では、ハードウェアと電子機器に関して検出器の詳細を説明します。

#### 12 付録

この章では、安全性、法律、ウェブに関する追加情報を記載しています。

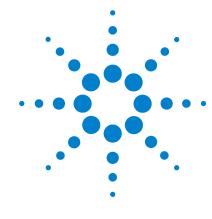
# 目次

1	オートサンプラ(ALS)の概要	9
	オートサンプラ(ALS)の概要	10
	EMF (Early Maintenance Feedback)	21
	機器レイアウト 22	
2	23 設置要件と仕様 23	
	設置について 24	
	物理的仕様 27	
	標準オートサンプラの性能仕様	28
3	オートサンプラの設置 31	
	オートサンプラの開梱 32	
	スタックコンフィグレーションの賃	<b>最適化</b> 34
	オートサンプラの設置 37	
	配管 40	
	サンプルトレイの設置 42	
	オートサンプラの運搬 43	
4	: オートサンプラの使用 45	
1	サンプルトレイ 46	
	· リンノルトレイ 40 バイアルとキャップの選択 48	
	/ V   / / V C A イ / / V / 送水 - 40	,
5	5 性能の最適化 53	
	キャリーオーバを最少にするための	の最適化 54
	インジェクションサイクルの高速	7
	化 57	
	正確な注入量 59	
	ロータシールの選択 61	

6	トラブルシューティングおよび診断 63
	サンプラのインジケータとテスト機能の概要 64
	ステータスインジケータ 66
	メンテナンス機能 68
	ALS ステップコマンド 74
	トラブルシューティング 76
	サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシューティングガイ
	F 78
	Agilent ラボアドバイザソフトウェア 85
7	エラー情報 87
•	
	エラーメッセージ内容 89
	一般エラーメッセージ 90
	オートサンプラのエラーメッセージ 101
8	メンテナンス 117
	メンテナンスの概要 118
	注意と警告 119
	ファームウェアの更新 121
	モジュールのクリーニング 122
	安全フラップ、フレックスボード 123
	トランスポートアセンブリ部品 124
	メンテナンス機能 125
	簡単な修理 126
	間早な修理 120 ニードルアセンブリの交換 127
	the state of the s
	ニードルシートアセンブリの交換 130
	ロータシールの交換 133
	メタリングシールとピストンの交換 137
	グリッパアームの交換 142
	インタフェースボードの交換 145
	モジュールのファームウェアの交換 147

9	メンアナンス用部品と器材 149	
	メインアセンブリ 150 アナリティカルヘッドアセンブリ 151 バイアルトレイ 153 標準オートサンプラアクセサリキット 155 メンテナンスキット 156 マルチ注入キット 157 外部トレイ 158	
10	ケーブルの識別 159	
	ケーブル概要 160 アナログケーブル 163 リモートケーブル 165 BCD ケーブル 169 外部接点ケーブル 172 CAN/LAN ケーブル 173 補助ケーブル 174 RS-232 ケーブル 175	
11	ハードウェア情報 177	
	ファームウェアについて 178 インタフェース 181 8 ビットコンフィグレーションスイッチの設定 電気的接続 194	189
12	付録 197	
	安全に関する一般的な情報 198 廃電気電子機器 (WEEE) 指令 (2002/96/EC) リチウム 電池に関する情報 202 無線妨害 203 溶媒について 204 騒音レベル 206	201
	アジレントのウェブサイト 207	

目次



# 1 オートサンプラ(ALS)の概要

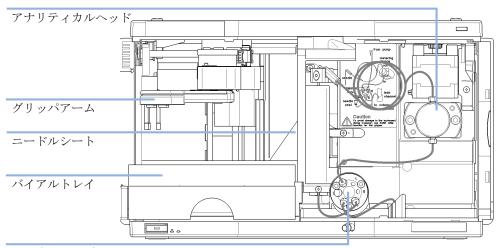
オートサンプラ(ALS)の概要 10 サンプリング動作 12 サンプリングユニット 15 トランスポートアセンブリ 19 EMF (Early Maintenance Feedback) 21

機器レイアウト 22

この章では、オートサンプラ、機器、および内部コネクタの概要を示します。

#### 1 オートサンプラ (ALS) の概要 オートサンプラ (ALS) の概要

# オートサンプラ(ALS)の概要



切り換えバルブ

#### 図 1 オートサンプラの概要

Agilent 1260 Infinity オートサンプラは、Agilent 1200 Infinity シリーズ、1200 シリーズ、1100 シリーズ LC の他のモジュールと使用するように設計されていますが、適切なリモートコントロール入出力が用意されている場合はこれ以外の LC システムでも使用できます。オートサンプラは、Agilent インスタントパイロット(G4208A)や Agilent コントロールソフトウェア(OpenLAB CDS、LC 用 ChemStation、EZChrom Elite など)から制御されます。

オートサンプラには 3 種類のサイズのサンプルラックを利用できます。標準のフルサイズラックでは  $100 \times 1.8 \text{ mL}$  バイアルを収納する一方、ハーフサイズラック 2 つには  $40 \times 1.8 \text{ mL}$  バイアルと  $15 \times 6 \text{ mL}$  バイアルそれぞれのスペースがあります。オートサンプラには同時にハーフサイズラックトレイ 2 つを設置できます。冷却機能付きオートサンプラには、1.8 mL バイアル  $\times 100 \text{ 本を固定する特別設計サンプルラックを利用できます。ハーフサイズラックトレイは、冷却機能付きオートサンプラに使用した場合に最適な熱伝導が得られるようには設計されていません。$ 

オートサンプラの移送機構は、 $X-Z-\theta$  の動きを使用して、バイアルのピックアップと返却を最適化します。バイアルはグリッパアームでピックアップされ、サンプリングユニット下の位置に置かれます。グリッパの移送機構とサンプリングユニットはモーター駆動です。正しく動作するように、動作は光学センサと光学エンコーダでモニタリングされます。キャリーオーバを最小限に抑えるために、注入後にメタリングデバイスは必ずフラッシュされます。メタリングデバイスの標準アナリティカルヘッドにより、 $0.1-100~\mu$ Lの量の注入で最大 600 bar での操作が可能です。メタリングデバイスのボリューム拡張ヘッドを使用すれば、 $0.1-900~\mu$ Lの量の注入で最大 400 bar (G1329B) または 200 bar (G1329A) での操作が可能です。

6 ポート(使用するのは 5 ポートのみ)のインジェクションバルブユニットは、高速ハイブリッドステッパモーター駆動です。サンプリング動作中は、バルブユニットはオートサンプラをバイパスして、ポンプからカラムへの流れを直接接続します。注入および分析時は、バルブユニットはオートサンプラに流れを向けて、サンプルが完全にカラム内に注入されるようにし、その後、次のサンプリング動作が始まる前にメタリングユニットとニードルからサンプル残留物を除去するようにします。

バイアル温度の制御が必要なアプリケーションに対しては、Agilent 1290 Infinity 冷却モジュール (G1330B) を組み合わせて使用できます。オートサンプラと冷却モジュールの組み合わせは、「冷却機能付きオートサンプラ」と呼ばれます。詳細は、1290 Infinity 冷却モジュールのドキュメントを参照してください。

#### 1 オートサンプラ (ALS) の概要 オートサンプラ (ALS) の概要

# サンプリング動作

サンプリング動作中のオートサンプラコンポーネントの動作は、プロセッサによって常時モニタリングされています。このプロセッサによって、各動作のタイムウィンドウと物理的な移動範囲が定義されています。サンプリング動作の特定ステップを正常に終了できないと、エラーメッセージが生成されます。

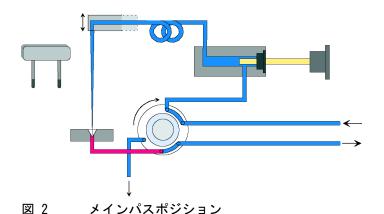
サンプリング動作中、溶媒はインジェクションバルブによってオートサンプラからバイパスされます。グリッパアームは固定サンプルラックまたは外部バイアルのポジションからサンプルバイアルを選択し、注入ニードル下に置きます。メタリングデバイスは必要なサンプル量をサンプルループに吸引します。サンプリング動作の終了時点で注入バルブがメインパスポジションに戻ると、サンプルがカラムに注入されます。

サンプリング動作は、以下の順序で実行されます。

- 1 インジェクションバルブがバイパスポジションに切り替えられます。
- 2 メタリングデバイスのピストンが初期化ポジションに移動します。
- **3** グリッパアームがホームポジションから移動し、バイアルを選択します。同時に、ニードルがシートの外に上昇します。
- 4 グリッパアームがバイアルをニードル下に置きます。
- 5 ニードルがバイアルの中に下降します。
- 6 メタリングデバイスが設定されたサンプル量を吸引します。
- **7** ニードルがバイアルから上昇します。
- 8 自動ニードル洗浄が選択されると(『「自動ニードル洗浄の使用」54 ページ 図』参照)、グリッパアームはサンプルバイアルを取り替えてニードル下に洗浄用バイアルを置き、バイアルの中にニードルを下げ、その後洗浄用バイアルの外にニードルを上昇させます。
- 9 グリッパアームが、安全フラップが所定の位置にあるかを確認します。
- **10** グリッパアームがバイアルをニードル下に置き、ホームポジションに戻ります。同時に、ニードルがシートの中に下がります。
- 11 インジェクションバルブがメインパスポジションに切り替わります。

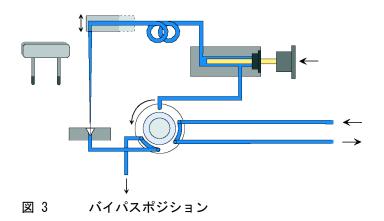
#### 注入動作

注入動作の開始前や分析中は、インジェクションバルブはメインパスポジション(『13ページ 図 2』)にあります。インジェクションバルブがこのポジションにあると、移動相はオートサンプラのメタリングデバイス、サンプルループ、およびニードル内を送液されます。これにより、サンプルに触れた部分がすべて分析中にフラッシュされ、キャリーオーバを最小限に抑えます。

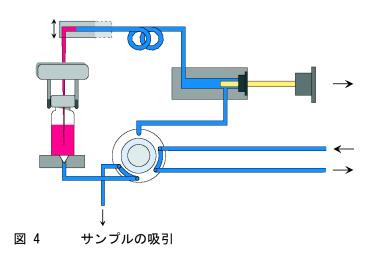


サンプリング動作が開始されると、バルブユニットはバイパスポジション (『14 ページ 図 3』) に切り換わります。ポンプから送られた移動相は、ポート 1 のバルブユニットに入り、ポート 6 を通ってカラムに直接流れます。

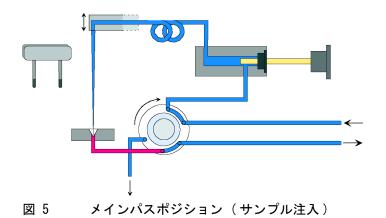
### **1** オートサンプラ (ALS) の概要 オートサンプラ (ALS) の概要



次にニードルを上昇させ、ニードルの下にバイアルを置きます。ニードルはバイアルの中に下がり、メタリングユニットによりサンプルをサンプルループに吸引します(『14ページ 図 4』)。



メタリングユニットにより必要量のサンプルをサンプルループに吸引すると、ニードルを上昇し、バイアルをサンプルトレイに戻します。ニードルはニードルシートの中に下がり、インジェクションバルブはメインパスポジションに戻り、カラムにサンプルを流します(『15ページ 図 5』)。



# サンプリングユニット

サンプリングユニットは、ニードルドライブ、メタリングデバイス、イン ジェクションバルブの 3 つのアセンブリから構成されています。

注記

交換用サンプリングユニットには、インジェクションバルブとメタリングへッドアセンブリは含まれません。

#### **1** オートサンプラ (ALS) の概要 オートサンプラ (ALS) の概要

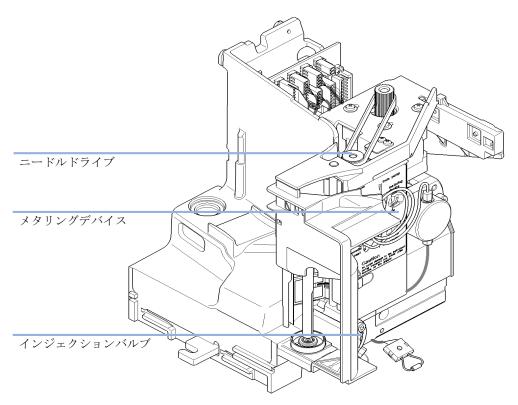


図 6 オートサンプラサンプリングユニット

### ニードルドライブ

ニードルの動作は、ギアベルトでスピンドルアセンブリに接続されたステッパモータにより駆動されます。モータの回転運動は、スピンドルアセンブリのドライブユニットで直線運動に変換されます。ニードルの上端位置と下端位置はサンプリングユニットフレックスボードの反射センサで検知されますが、ニードルのバイアル内ポジションはニードルセンサの上端ポジションからモータステップを計数することで測定します。

1

### アナリティカルヘッド

アナリティカルヘッドは、ギアベルトでドライブのシャフトにつながれているステッパモーターによって駆動されます。スピンドルの回転運動は、スピンドル上の駆動ナットによって、直線運動に変換されます。サファイアのピストンは、駆動ナットによってスプリングに押し付けられ、アナリティカルヘッドに入ります。ピストンの底部は駆動ナットの大きなベアリング上にあるため、ピストンは常に中心の位置にあります。ピストンは、セラミック製リングによってアナリティカルヘッドに導かれます。ピストンのホームポジションは、サンプリングユニットのフレックスボード上にある赤外線センサによって検出されます。一方、サンプルの量は、ホームポジションからのステップ数を計数することで決定します。ピストンが後ろに下がる(スプリングによって駆動される)ことによって、サンプルがバイアルから吸引されます。

表 1 アナリティカルヘッドの技術データ

	標準(100 µL)	拡張ボリューム (900 µL)
ステップ数	15000	15000
分解能	7 nL/motor step	60 nL/motor step
最大ストローク	100 μL	900 μL
圧力限界値	600 bar	400 bar (G1329B) 200 bar (G1329A)
ピストンの材質	サファイア	サファイア

### インジェクションバルブ

2 ポジション /6 ポートインジェクションバルブは、1 つのステッパモーターによって駆動します。使用されるのは、6 つのポートのうち、5 つだけです (ポート 3 は使用されません)。ステッパモーターの動きは、レバー / スライダ機構によってインジェクションバルブに伝達されます。インジェクションバルブの切り替え (バイパスポジションとメインパスポジション) は、2 つのマイクロスイッチによってモニタリングされます。

内部の部品を交換した後のバルブの調整は不要です。

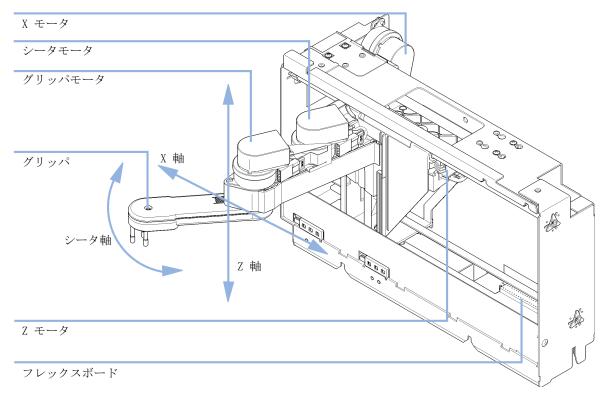
### 1 オートサンプラ (ALS) の概要 オートサンプラ (ALS) の概要

表 2 インジェクションバルブの技術データ

	オートサンプラ
モーターのタイプ	4 V, 1.2 A ステッパ モーター
シールの材質	PEEK
ステータの材質	なし
ポート数	6
切り替え時間	< 150 ms

# トランスポートアセンブリ

トランスポートユニットは、X 軸スライド(左右動作)、Z 軸アーム(上下動作)、グリッパアセンブリ(回転とバイアルのグリップ)から構成されています。



#### 図 7 トランスポートアセンブリ

トランスポートアセンブリでは、サグリッパアセンブリを正確に位置決めするために、閉ループモードで駆動する 4 つのステッパモーターを使用します。モーターの回転運動は、ドライブスピンドルに接続されたギアベルトにより直線運動(X 軸と Z 軸)に変換されます。グリッパアセンブリの回転(シータ軸)は、ギアベルトと一連のギアによりモーターから伝えられます。グリッパフィンガーの開閉は、グリッパアセンブリ内部の遊星ギアにギアベルトでリンクされたステッパモーターにより駆動されます。

#### 1 オートサンプラ (ALS) の概要 オートサンプラ (ALS) の概要

ステッパモーターの位置は、ステッパモーターのハウジングに設置された 光学エンコーダで決定されます。エンコーダにより、モーターの位置をモニタリングし続け、位置の誤差を自動的に修正します(たとえば、バイアルトレイ内にバイアルを収納する際に、グリッパが偶発的にズレた場合)。可動コンポーネントの初期化位置は、フレックスボードに設置された反射センサで検知されます。これらの位置は、プロセッサが実際のモーター位置を計算するために使用されます。さらに、トレイ認識用の6つの反射センサがアセンブリ前面のフレックスボードに設置されています。

# **EMF (Early Maintenance Feedback)**

本機器のメンテナンスとして、機械的摩耗または応力にさらされる流路内の部品を交換する必要があります。理想的には、部品を交換する頻度は、あらかじめ決めた間隔ではなく、モジュールの使用頻度と分析条件に基づいて決定します。EMF(Early Maintenance Feedback)機能は、機器内の各部品の使用状態をモニタリングし、ユーザー設定可能なリミットを超えた時点でユーザーにフィードバックする機能です。この機能は、ユーザーインタフェースの表示によって、メンテナンス作業が必要な時期であることを知らせます。

#### EMF カウンタ

EMF カウンタは、使用のたびに増分されます。カウンタの上限値を指定しておき、その限度を超えた時点でユーザーインタフェースにフィードバックすることができます。一部のカウンタは、必要なメンテナンス手順の終了後にゼロにリセットできます。

#### EMF カウンタの使用

EMF カウンタの EMF リミットはユーザーが設定可能なため、必要に応じて EMF 機能を調整できます。有効なメンテナンスサイクルは使用要件によって異なります。そのため、機器に固有の動作条件に基づいて最大リミット値の定義を決定する必要があります。

### EMF リミットの設定

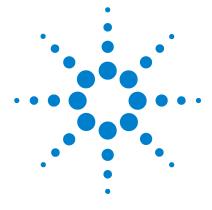
EMF リミットの設定は、1 回または 2 回以上のメンテナンスサイクルにわたって最適化します。最初にデフォルトの EMF リミット値を設定する必要があります。性能の低下によってメンテナンスが必要であることがわかった場合は、EMF カウンタの表示値を書き留めておいてください。これらの値(または表示された値より多少小さい値)を EMF リミットとして入力し、EMF カウンタをゼロにリセットします。次に EMF カウンタがこの EMF リミットを超えると、EMF フラグが表示され、メンテナンスが必要な時期であることを知らせます。

#### 1 オートサンプラ (ALS) の概要 機器レイアウト

# 機器レイアウト

モジュールの工業デザインには、いくつかの革新的な特徴が含まれています。これは、電子装置と機械的アセンブリのパッケージングに関するアジレントの E-PAC コンセプトに基づいています。このコンセプトの基本は、発泡プラスチックスペーサの発泡ポリプロピレン (EPP) 層を使用して、その中にモジュールのメカニカルボードおよびエレクトロニックボードコンポーネントを納めることです。このパックが金属製内部キャビネットに組み込まれ、さらにプラスチック外装キャビネットで覆われます。このパッケージ技術の利点として、以下のような点があります。

- 固定ネジ、ボルト、またはワイヤーを実際になくすことにより、コンポーネント数が減り、取り付け/取り外しを速く行うことができる。
- 冷却エアーが必要な位置に正確に導入されるように、プラスチック層内 にエアチャネルが成形されている。
- このプラスチック層は、物理的なショックから、電子部分と機械部分を保護する。
- 金属製内部キャビネットによって、内部電子回路ボードを電磁妨害から 遮蔽し、機器自体からの無線周波放出を減少または排除する。



# 2 設置要件と仕様

設置について 24 物理的仕様 27 標準オートサンプラの性能仕様 28

この章では、環境要件、物理的仕様、そして性能仕様について説明します。

#### 2 設置要件と仕様 設置について

# 設置について

### 設置について

機器が最適な性能で動作するためには、適切な環境に設置する必要があります。

# 電源について

オートサンプラの電源は、広範囲の入力電圧に対応しています(『27ページ図表3』を参照)。したがって、オートサンプラの背面に電圧スイッチはありません。また、パワーサプライ内に自動電子ヒューズが装備されているため、ヒューズを外部に取り付ける必要はありません。

冷却機能付オートサンプラは、標準オートサンプラとサーモスタット (G1330B) の 2 つのモジュールから構成されています。両モジュールは、別々の電源とライン接続用の電源コネクタを持っています。2 つのモジュールはケーブルで相互に接続されており、オートサンプラモジュール側で電源を投入すると両方のモジュールに電源が入ります。

#### 注意

#### 損傷を受けた電子回路

電源コードが 2 台のモジュールのいずれか 1 台に接続されている時に、 サーモスタットケーブルにサンプラを再接続したり外すと、モジュールの 電子回路を損傷することになります。

→ サーモスタットケーブルにサンプラを再接続したり外す前に、電源コードが抜かれているか確認します。

#### 警告

感電したり、装置が破損することがあります。

装置を仕様より高い入力電圧に接続した場合に発生する可能性があります。

→使用する機器は、指定された入力電圧だけに接続してください。

#### 注意

電源コネクタにが届くようにしてください。

緊急時に備えて、いつでも電源から装置を切り離せるようにしておく必要 があります。

- →機器の電源コネクタは、簡単に手が届き取り外せるようにしておいてください。
- → 機器の電源ソケットの後には、ケーブルを抜くために十分な空間を確保 してください。

# 電源コード

モジュールには、オプションとして各種の電源コードが用意されています。 どの電源コードの一方も、同じメス型です。電源コードのメス型側を、背 面にある電源ケーブルコネクタに差し込みます。電源コードのオス型側は コードによって異なり、各使用国または各地域のコンセント合わせて設計 されています。

#### 警告

接地不備または指定外の電源コードの使用

接地しなかったり、指定外の電源コードを使用すると、感電や回路 の短絡に至ることがあります。

- → 接地していない電源を使用して本装置を稼動しないでください。
- → また、使用する地域に合わせて設計された電源コード以外は、決して使用しないでください。

### 警告

指定外ケーブルの使用

アジレントが供給したものではないケーブルを使用すると、電子部 品の損傷や人体に危害を及ぼすことがあります。

→ 安全基準または EMC 規格への準拠を保証できるよう、Agilent Technologies 製以外のケーブルは使用しないでください。

#### 2 設置要件と仕様

設置について

### 警告

提供された電源コードの目的外の使用

電源コードを目的外に使用すると、人体に危害を及ぼしたり、電子 機器に損傷を与えたりすることがあります。

→ この機器に付属の電源コードは、この機器以外には使用しないでください。

# 設置スペース

オートサンプラは、ほぼすべてのラボ作業台に機器を設置できます(寸法については『27ページ図表3』を参照)。空気の循環と電気接続のために、本装置の周囲には両側に2.5 cm (1.0 inch)、背面に約8 cm (3.1 inch)の空間が必要です。オートサンプラは、必ず水平な場所に設置してください。

作業台上に Agilent 1200 Infinity シリーズ LC を設置する場合は、作業台がすべてのモジュールの重量に耐えるように設計されているかどうか確認してください。冷却機能付オートサンプラを含むシステム全体を設置する場合、モジュールを 2 つのスタックで設置することをお奨めします (『「スタックコンフィグレーションの最適化」34ページ 図』を参照)。この構成では、空気の循環のために冷却機能付オートサンプラの両側に 25 cm (10 inch) の空間があるかを確認します。

# 結露

#### 注意

モジュール内の結露

結露によってシステムの電気回路が損傷することがあります。

- → 温度変化によってモジュール内に結露が発生する可能性がある環境条件では、モジュールの保管、輸送、または使用を行わないでください。
- → 寒冷な天候下でモジュールが出荷された場合は、結露が発生しないように、オートサンプラを梱包箱に入れたままゆっくり室温まで上げてください。

# 物理的仕様

表 3 物理的仕様

タイプ	仕様	注釈
質量	14.2 kg (32 lbs)	
寸法 (高さ × 幅 × 奥行き)	$200 \times 345 \times 435 \text{ mm}$ (8 × 13.5 × 17 inches)	
入力電圧	100 - 240 VAC, $\pm$ 10 %	広範囲の電圧に対 応
電源周波数	50 または60 Hz ± 5 %	
消費電力	300 VA / 200 W / 683 BTU	最大値
周囲使用温度	0-55 ° C (32-131 ° F)	『「高温背面パネル」27 ページ 図』 の警告を参照
保管周囲温度	-40 - 70 ° C (-4 - 158 ° F)	
湿度	< 95 % - 温度 25 - 40 ° C (77 - 104 ° F) のとき	結露なし
使用高度	最大 2000 m (6562 ft)	
保管高度	最大 4600 m (15091 ft)	モジュールを保管 できる高度
安全規格: IEC、 CSA、UL	設置クラスⅡ、汚染度 2	室内使用専用。

### 警告

#### 高温背面パネル

高い環境温度でオートサンプラを使用すると、背面パネルが高温になる恐れがあります。

→ 50°C (122 F) 以上の環境温度でオートサンプラを使用しないでください

#### 2 設置要件と仕様 標準オートサンプラの性能仕様

# 標準オートサンプラの性能仕様

表 4 Agilent 1260 Infinity 標準オートサンプラ (G1329B) の性能仕様

タイプ	仕様	
圧力	動作範囲: 0 ~ 60 MPa (0 ~ 600 bar、0 ~ 8850 psi)	
GLP 機能	EMF (Early Maintenance Feedback)、メンテナンスおよ びエラーの電子記録	
通信	コントローラエリアネットワーク (CAN)、RS232C、APG リモート標準、4 つの外部接点閉接およびバイアル番号 の BCD 出力用オプション	
安全機能	リーク検出と安全なリーク処理、メンテナンスエリアに おける低電圧、エラー検出と表示	
注入範囲	0.1 ~ 100 μL (0.1 μL 単位 (推奨は 1 μL 単位) マルチ注入時には最大 1500 μL (ハードウェアの調整が 必要)	
注入反復回数	1 ~ 99 (バイアル 1 本)	
精度	通常 < 0.25 % RSD(5 $\mu$ L $\sim$ 100 $\mu$ L のピーク面積) 通常 < 1 % RSD(1 $\mu$ L $\sim$ 5 $\mu$ L のピーク面積)	
最小サンプル容量	$5~\mu L$ サンプルから $1~\mu L$ (マイクロバイアル $100~\mu L$ ) または $10~\mu L$ サンプルから $1~\mu L$ (マイクロバイアル $300~\mu L$ )	
キャリーオーバ	通常、< 0.1 %、外部ニードクリーニングを用いると < 0.05 %	
サンプル粘性範囲	0.2 - 50 cp	

表 4 Agilent 1260 Infinity 標準オートサンプラ (G1329B) の性能仕様

タイプ	仕様
サンプル容量	1 トレイに 100 × 2 mL バイアル ½ トレイに 40 × 2 mL バイアル ½ トレイに 15 × 6 mL バイアル (Agilent バイアルの み)
インジェクション サイクルタイム	50 s (吸引速度 200 μL/min、吐出速度 200 μL/min、注 入量 5 μL

### 2 設置要件と仕様

標準オートサンプラの性能仕様



# 3 オートサンプラの設置

オートサンプラの開梱 32

スタックコンフィグレーションの最適化 34

オートサンプラの設置 37

配管 40

サンプルトレイの設置 42

オートサンプラの運搬 43

この章では、開梱、欠品確認、スタック検討事項、モジュールの設置について説明します。

#### 3 オートサンプラの設置 オートサンプラの開梱

# オートサンプラの開梱

# 梱包の傷み

梱包箱の外観に破損などがある場合は、アジレントの営業所 / サービスオフィスまで速やかにご連絡ください。サービス担当者に、機器が輸送中に損傷を受けた可能性があることをご通知ください。

#### 注意

#### 「到着時不良」の問題

モジュールに破損が見られる場合は、モジュールの設置を中止してください。機器の状態が良好であるか不良であるかを評価するには、アジレントによる点検が必要です。

- → 損傷があった場合は、アジレントの営業およびサービスオフィスまでご連絡ください。
- → アジレントのサービス担当者が、お客様の設置箇所における機器の点検 を行い、適切な初動動作を行います。

# 梱包明細リスト

モジュールと一緒にすべての部品と器材が納品されたことを確認してください。梱包明細リストを以下に示します。

部品を識別するために、『「メンテナンス用部品と器材」149ページ 図』の 図解付き部品明細を確認してください。

不足品または破損品があった場合は、Agilent Technologies の営業およびサービスオフィスまでご連絡ください。

表 5 Agilent 1260 Infinity 標準オートサンプラ

説明	個数
オートサンプラ	1
電源ケーブル	1
ユーザードキュメント DVD	1

#### 3 オートサンプラの設置 スタックコンフィグレーションの最適化

# スタックコンフィグレーションの最適化

オートサンプラをシステムに組み込んで使用する場合、『34ページ 図8』と 『35ページ 図9』に示したスタックの位置にオートサンプラを設置することで、最適な性能を確保できます。『36ページ 図10』と『36ページ 図11』は冷却機能付きオートサンプラに推奨の構成を示しています。これらの構成はシステムの流路を最適化し、ディレイボリュームを最小限に抑えます。

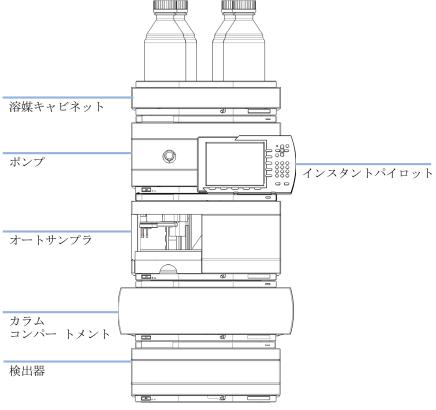


図 8 オートサンプラの推奨システム構成 (前面図)

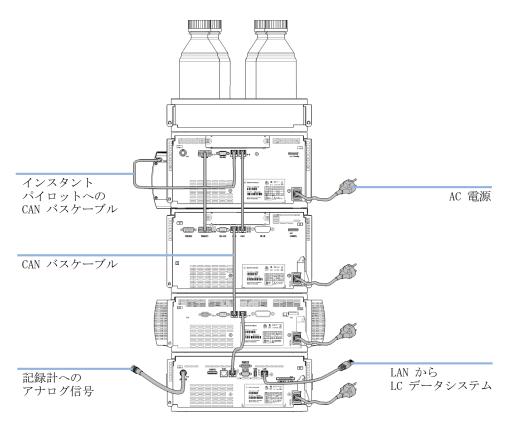


図 9 オートサンプラの推奨システム構成 (背面図)

#### 3 オートサンプラの設置

スタックコンフィグレーションの最適化

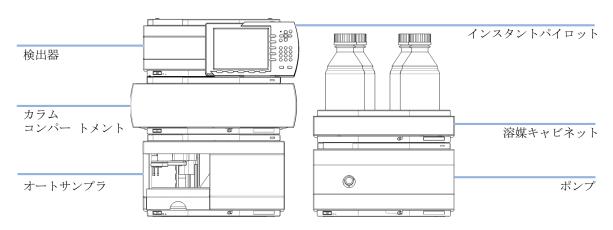


図 10 冷却機能付き ALS の推奨システム構成 (前面図)

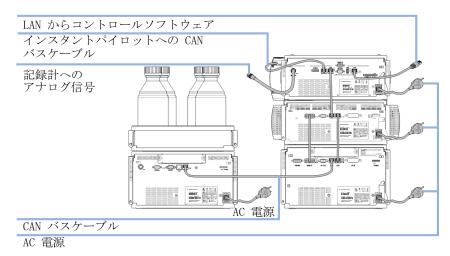


図 11 冷却機能付き ALS の推奨システム構成 (背面図)

# オートサンプラの設置

必要な部品: 番号 説明

サンプラ
 電源コード

**必要なソフトウェア** Agilent データシステムおよび / またはインスタントパイロット G4208A:

必要な準備: 作業台スペースの決定

• 電源接続

• サンプラの開梱

# 警告

電源コードが差し込まれている限り、電源を切っていても、モジュールは部分的に通電しています。

感電やその他の身体傷害の危険性があります。モジュールの修理作業により人身障害に至る恐れがあります。たとえば、モジュールカバーが開いていて機器が電源に接続されている場合の感電などです。

- → 上部カバーを取り外し、電源ケーブルを差し込んだ状態で、モジュールの調整、メンテナンス、修理を決して行わないでください。
- →電源ケーブルコネクタの安全レバーによって、電源を接続したままモジュールのカバーを外すことはできません。カバーが取り外されている時に、電力線を決して差し込まないでください。

#### **3** オートサンプラの設置 オートサンプラの設置

# 警告

#### 人身傷害

怪我をしないように、オートサンプラの操作中は二一ドルエリアに 指を触れないでください。

- → 安全フラップを所定の位置から折り曲げたり、安全カバーを取り 外さないでください。
- → グリッパがニードルの下にあるときにグリッパにバイアルを挿入 したり、グリッパからバイアルを取り出さないでください。

# 注意

#### 「到着時不良」の問題

モジュールに破損が見られる場合は、モジュールの設置を中止してください。機器の状態が良好であるか不良であるかを評価するには、アジレントによる点検が必要です。

- → 損傷があった場合は、アジレントの営業およびサービスオフィスまでご連絡ください。
- → アジレントのサービス担当者が、お客様の設置箇所における機器の点検 を行い、適切な初動動作を行います。
- 1 必要に応じてサンプラに LAN インタフェースボードを装着します。
- 2 フロントドアを覆う粘着テープを外します。
- 3 フロントドアを取り外し、輸送時保護用発泡材を取り出します。
- **4** 作業台上または『「スタックコンフィグレーションの最適化」34ページ図』で推奨しているようなスタック内にオートサンプラを設置します。
- **5** オートサンプラの前面にある電源スイッチが切れているかを確認します。
- 6 電源ケーブルをサンプラの背面にある電源コネクタに差し込みます。
- **7** CAN ケーブルを他のモジュールに接続します。
- **8** Agilent ChemStation をコントローラとして使用する場合、LAN コネクタを LAN インタフェースに接続します。
- **9** Agilent 1200 Infinity シリーズ以外の装置の場合は、APG リモートケーブル (オプション) を接続します。

10 サンプラの左下隅にあるボタンを押して電源を入れます。

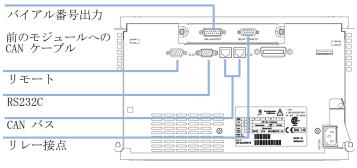


図 12 ケーブルの接続

注記

フロントカバーが設置されていないと、オートサンプラはノットレディ状態で、操作は禁じられます。

注記

電源スイッチが押され、緑色インジケータランプが点灯している場合、サンプルの電源が入っています。電源スイッチがとび出た状態で、緑のランプが消えているときは、サンプラの電源は切れています。

#### 3 オートサンプラの設置 配管

# 配管

必要な部品: 説明

HPLC ツールキットの部品

**必要な準備:** ・ サンプラを LC システムに設置する

#### 警告

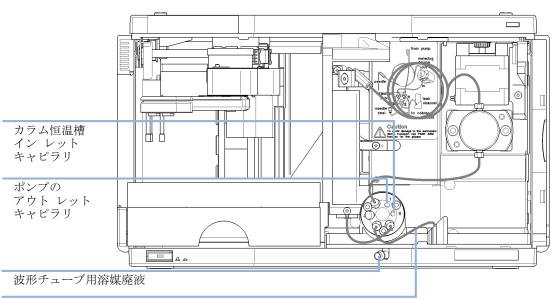
有毒、可燃性および有害な溶媒、サンプル、試薬

溶媒、サンプル、および試薬の取り扱いには、健康や安全性を脅か す危険性が伴うことがあります。

- → これらの物質を取り扱う場合は、供給元の提供する物質の取り扱いおよび安全データシートに記載された適切な安全手順 (保護眼鏡、安全手袋、および防護衣の着用など)に従ってください。
- → 使用する物質の量は、分析のために必要な最小限の量に抑えてください。
- → 爆発性雰囲気の中で機器を操作することはおやめください。
- 1 ポンプのアウトレットキャピラリを、インジェクションバルブのポート 1 につなぎます。
- 2 カラムコンパートメントのインレットキャピラリを、インジェクション バルブのポート 6 につなぎます。
- 3 波形廃液チューブをリークプレーンからの溶媒廃液に接続します。
- 4 廃液チューブがリークチャネル内に配置されているかを確認します。

#### 注記.

オートサンプラの廃液キャピラリを延長しないでください。サイフォン効果により、システムに空気を取り入れるシートキャピラリ全体が空になる可能性があります。



リークチャネルの廃液チューブ

図 13 配管接続

# 3 オートサンプラの設置 サンプルトレイの設置

# サンプルトレイの設置

- 1 フロントドアを開きます。
- 2 必要に応じてサンプルバイアルを載せたサンプルトレイを装着します。
- **3** サンプルトレイの背面がサンプルトレイ収容部の背面にしっかり固定されるように、オートサンプラにサンプルトレイをスライドさせます。
- **4** サンプルトレイの前面を下方に押して、オートサンプラにしっかりと固定します。

注記

冷却機能付きオートサンプラトレイが飛び出している場合は、エアチャネルア ダプタが正しく挿入されていません。

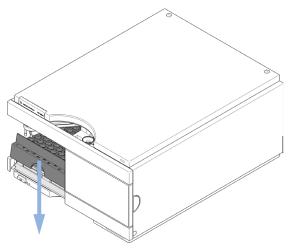


図 14 サンプルトレイの設置

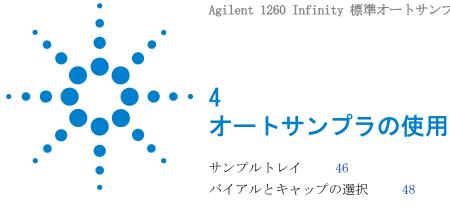
# オートサンプラの運搬

ラボ内でオートサンプラを移動する際に特別な注意は必要ありません。しかし、キャリアでオートサンプラを別の施設に輸送する場合は次を徹底してください。

- トランスポートアセンブリをパーク位置にする(『「**アーム移動**」71 ページ 図』参照)
- バイアルトレイを固定する。

オートサンプラを他の施設に輸送する際は、輸送コンテナに過度の衝撃が加わった場合に機械的な損傷が起きるのを防ぐために、トランスポートアセンブリを必ずパークポジションに移動してください。同様に、バイアルトレイも適切に包装して固定し、紛失や内部部品の損傷を防いでください。

**オートサンプラの設置** オートサンプラの運搬



この章では、分析を行うモジュールの設定方法と基本設定について 説明します。

#### **4** オートサンプラの使用 サンプルトレイ

# サンプルトレイ

オートサンプラでサポートされるトレイ

部品番号	説明
G1313-44510	トレイ、100 x2 mL バイアル
G1313-44513	ハーフトレイ、15 x6 mL バイアル
G1313-44512	ハーフトレイ、40 x2 mL バイアル
G1329-60011	温度制御可能なトレイ、100 x2 mL バイアル

#### ハーフトレイの組み合わせ

ハーフトレイは任意のタイプを組み合わせて使用できるため、2 mL と 6 mL バイアルを同時に使用できます。

# バイアル位置の番号付け

標準の 100 バイアルトレイには  $1 \sim 100$  までのバイアルポジションがあります。しかし、ハーフトレイを 2 枚使用する場合は番号付けの規則が若干異なります。右側のハーフトレイのバイアルポジションは次に示すように ポジション 101 から始まります。

左側に 40 バイアルトレイを設置した場合: 1 - 40

左側に 15 バイアルトレイを設置した場合: 1-15

右側に 40 バイアルトレイを設置した場合: 101-140

右側に 15 バイアルトレイを設置した場合: 101-115

# **オートサンプラの使用 4** サンプルトレイ

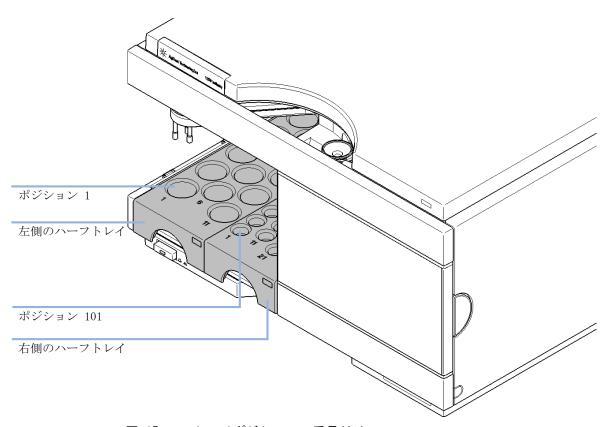


図 15 トレイポジションの番号付け

#### **4** オートサンプラの使用 バイアルとキャップの選択

# バイアルとキャップの選択

# 適合バイアルとキャップのリスト

信頼性の高い操作を行うために、オートサンプラで使用されるバイアルは、テーパー形のショルダやバイアル本体より幅広いキャップではないようにする必要があります。『「クリンプバイアル」48ページ 図』、『「スナップバイアル」49ページ 図』、『「スクリューバイアル」50ページ 図』のバイアルと、『「クリンプキャップ」51ページ 図』、『「スナップキャップ」51ページ 図』、『「スカリューキャップ」52ページ 図』のキャップ (部品番号とともに表示) は、オートサンプラを使用して最小 15,000 回注入したテストに合格しました。

# クリンプバイアル

部品番号	説明
5181-3375	クリンプバイアル、2 mL、透明ガラス、100 個入
5183-4491	クリンプバイアル、2 mL、透明ガラス、1000 個入
5182-0543	クリンプバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、 $100$ 個入
5183-4492	クリンプバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、1000 個入
5183-4494	クリンプバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、100 個 入 (シラン処理)
5181-3376	クリンプバイアル、2 mL、茶色ガラス、ラベル付き、100 個 入
5183-4493	クリンプバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、1000 個入
5183-4495	クリンプバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、100 個 入 (シラン処理)

部品番号	説明
5182-0567	クリンプバイアル、1 mL、ポリプロピレン製、広口、1000 個入
5183-4496	クリンプバイアル、1 mL、ポリプロピレン製、広口、1000 個入 (シラン処理)
9301-0978	クリンプバイアル、0.3 mL、ポリプロピレン製、広口、1000個入

# スナップバイアル

部品番号	説明
5182-0544	スナップバイアル、2 mL、透明ガラス、100 個入
5183-4504	スナップバイアル、2 mL、透明ガラス、1000 個入
5183-4507	スナップバイアル、2 mL、透明ガラス、100 個入 (シラン処理)
5182-0546	スナップバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、100 個入
5183-4505	スナップバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、1000 個入
5183-4508	スナップバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、100 個 入 (シラン処理)
5182-0545	スナップバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、100 個入
5183-4506	スナップバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、1000 個入
5183-4509	スナップバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、100 個入 (シラン処理)

# **4 オートサンプラの使用** バイアルとキャップの選択

# スクリューバイアル

部品番号	説明
5182-0714	スクリューキャップバイアル、2 mL、透明ガラス、100 個入
5183-2067	スクリューバイアル、2 mL、透明ガラス、1000 個入
5183-2070	スクリューバイアル、2 mL、透明ガラス、100 個入( シラン 処理 )
5182-0715	スクリューバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、100 個入
5183-2068	スクリューバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、1000 個入
5183-2071	スクリューバイアル、2 mL、透明ガラス、ラベル付き、100個入 (シラン処理)
5182-0716	スクリューキャップバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、100 個入
5183-2069	スクリューバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、1000 個入
5183-2072	スクリューバイアル、2 mL、褐色ガラス、ラベル付き、100個入 (シラン処理)

# クリンプキャップ

部品番号	説明
5181-1210	クリンプキャップ、銀色アルミ、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入
5183-4498	クリンプキャップ、銀色アルミ、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、1000 個入
5181-1215	クリンプキャップ、青色アルミ、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入
5181-1216	クリンプキャップ、緑色アルミ、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入
5181-1217	クリンプキャップ、赤色アルミ、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入

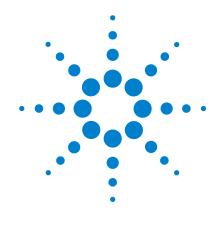
# スナップキャップ

部品番号	説明
5182-0550	スナップキャップ、透明ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入
5182-3458	スナップキャップ、青色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入
5182-3457	スナップキャップ、緑色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入
5182-3459	スナップキャップ、赤色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/赤色ラバー)、100 個入

# **4** オートサンプラの使用 バイアルとキャップの選択

# スクリューキャップ

部品番号	説明
5182-0717	スクリューキャップ、青色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/ 赤色ラバー )、100 個入
5182-0718	スクリューキャップ、緑色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/ 赤色ラバー )、100 個入
5182-0719	スクリューキャップ、赤色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/ 赤色ラバー )、100 個入
5182-0720	スクリューキャップ、青色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/シリコン)、100 個入
5182-0721	スクリューキャップ、緑色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/シリコン)、100 個入
5182-0722	スクリューキャップ、赤色ポリプロピレン、セプタム (透明 PTFE/シリコン)、100 個入



# 5 性能の最適化

キャリーオーバを最少にするための最適化 54

自動ニードル洗浄の使用 5

インジェクタプログラムの使用 55

キャリーオーバを最小にするための最適化 56

インジェクションサイクルの高速化とディレイボリュームの最 少化 57

オーバラップインジェクションモード 57

インジェクションサイクルタイムを高速化するための一般的

な推奨事項 58

正確な注入量 59

吸引および吐出速度: 59

ロータシールの選択 61

この章では、モジュールの最適化について説明します。

#### 5 性能の最適化

キャリーオーバを最少にするための最適化

# キャリーオーバを最少にするための最適化

キャリーオーバには、インジェクションシステムの以下に示す複数のパートが関係します。

- ニードルの外面
- ニードルの内面
- ニードルシート
- ・ サンプルループ
- ・ シートキャピラリ
- インジェクションバルブ

オートサンプラの連続フロースルー設計により、サンプルループ、ニードル内側、シートキャピラリ、インジェクションバルブのメインパスは常に流路内にあります。これらの部品は、アイソクラティック分析およびグラジエント分析の間、連続してフラッシュされます。しかし、注入後にニードルの外面に付着したサンプルがキャリーオーバに影響を与える場合があります。注入量が少ない場合や、高濃度のサンプルの直後に低濃度のサンプルを注入する場合は、さらにキャリーオーバが無視できなくなります。自動ニードル洗浄を用いることで、キャリーオーバを最小限にして、ニードルシートの汚染も防止します。

# 自動ニードル洗浄の使用

自動ニードル洗浄は、「注入 + ニードル洗浄」とするか、インジェクタプログラム内にニードル洗浄を含めるかのどちらにプログラムできます。自動ニードル洗浄を使用すると、サンプルを吸引した後で、ニードルを洗浄バイアルに移動します。サンプルを吸引した後でニードルを洗浄すれば、ニードルの表面からサンプルがすぐに除去されます。

# キャップなし洗浄バイアル

最良の結果を得るには、サンプル成分を溶解できる溶媒を洗浄バイアルに入れ、そのバイアルにはキャップを付けないでおきます。洗浄バイアルにキャップを付けると、セプタムの表面に微量のサンプルが付着し、それが次の注入でニードルに付着し次のサンプルに混入される可能性があります。

# ニードル洗浄を使用したインジェクタプログラム

このインジェクタプログラムでは、NEEDLE WASH コマンドを使用します。 インジェクタプログラム内にこのコマンドを記述すると、注入前にニード ルは指定した洗浄バイアルで洗浄されます。

#### 例:

- 1 DRAW 5 µL
- 2 NEEDLE WASH vial 7
- 3 INJECT

第 1 行では、現在のサンプルバイアルから 5  $\mu$ L を吸引します。第 2 行では、ニードルをバイアル 7 に移動します。第 3 行で、該当サンプルを注入しています(バルブはメインパスに切り換わる)。

# インジェクタプログラムの使用

プロセスは、インジェクションバルブのバイパスグローブを洗浄用の流路 に切り換えるプログラムに基づいています。バイパスグローブが初期濃度 の移動相で満たされるよう、この切り換えイベントは平衡時間の最後に実行します。そうでないと、特にマイクロボアカラムを使用する場合、分離 に影響が出る可能性があります。

#### 例:

注入前にバイアル7 でニードルの外面を洗浄

インジェクタプログラム:

Draw x.x (y) µL from sample

NEEDLE WASH vial 7

#### 5 性能の最適化

キャリーオーバを最少にするための最適化

Inject

Wait (平衡時間 - 上記を参照)

Valve bypass

Wait 0.2 min

Valve mainpass

Valve bypass

Valve mainpass

注記

オーバラップインジェクションモードと追加インジェクションバルブ切り換えを同時に使用することはできません。

# キャリーオーバを最小にするための最適化

• サンプル用にニードルの外部が水やアルコールでは完全に洗浄できない場合は、適切な溶媒を含む洗浄用バイアルを使用します。インジェクタプログラムを使うと、クリーニングのために複数の洗浄用バイアルを使用できます。

ニードルシートが汚れているためにキャリーオーバが予想よりも明らかに 大きい場合は、以下の処置を実行してニードルシートを洗浄できます。

- [インジェクタ追加] に進み、ニードルをホームポジションに設定します。
- ピペットを使用して適切な溶媒をニードルシートに滴下します。汚れを溶解する溶媒を使用します。汚れの種類が判別できない場合は、極性の異なる 2、3 種類の溶媒を使用してください。シートは、数ミリリットルを使用して洗浄します。
- ティッシュでニードルシートを拭き、液体をすべて取り除きます。
- インジェクタを [リセット] します。

# インジェクションサイクルの高速化とディレイボリュームの最少化

サンプルのスループットを高めるためにインジェクションのサイクルタイムを短縮することは、分析ラボにおける最重要要件の 1 つです。サイクルタイムを短縮するため、以下のことを行えます。

- カラム長さを短くする
- 高流量を使用する
- ステップグラジエントを適用する

これらのパラメータを最適化した後、オーバラップインジェクションモードを使ってサイクルタイムをさらに短縮することができます。

# オーバラップインジェクションモード

このプロセスでは、サンプルがカラムに到達するとすぐにインジェクションバルブがバイパスに戻って次のインジェクションサイクルが始まりますが、実際のランが終了するまではメインパスに切り替わりません。このプロセスを使用すると、サンプルの調製時間が速まります。

バルブをバイパスポジションに切り換えると、システムのディレイボリュームが減少し、移動相はサンプルループ、ニードル、ニードルシートキャピラリを通らずにカラムに向かいます。これは、特にナローボアおよびマイクロボア HPLC のように低流速を使用する必要がある場合、サイクルタイムの高速化に役立ちます。

注記

バルブをバイパスポジションにすると、システムでキャリーオーバが増加する 可能があります。

インジェクションサイクルタイムは注入量によっても変わります。まったく同じ標準条件では、1  $\mu$ L でなく 100  $\mu$ L 注入すると、インジェクション時間が約 8 秒だけ長くなります。この場合、サンプルの粘度が許せば、インジェクションシステムの吸引速度と吐出速度を増加する必要があります。

#### 5 性能の最適化

インジェクションサイクルの高速化とディレイボリュームの最少化

注記

オーバラップインジェクションモードによるシーケンスの最後の注入の場合、この分析では前の分析とは異なりインジェクションバルブが切り替わらないので、インジェクタのディレイボリュームがバイパスされないことに注意する必要があります。これは、最後の分析ではリテンションタイムが長くなることを意味します。特に低流量の場合、実際のキャリブレーションテーブルに対してリテンションタイムの変化が大きくなり過ぎる場合があります。この問題を克服するため、シーケンスの最後の注入として追加の「ブランク」注入を付け加えることをお勧めします。

# インジェクションサイクルタイムを高速化するための一般 的な推奨事項

このセクションで述べたように、サイクルタイムを短くするにはまずクロマトグラフの条件を最適化します。最適化を終了したら、オートサンプラのパラメータを以下のように設定する必要があります。

- オーバラップインジェクションモードに設定します
- 注入量を大きくするには、吸引速度と吐出速度を上げます
- オーバラップインジェクションを使用する場合、最後の分析にブランク を追加します

注入時間を短縮するには、検出器バランスを OFF に設定する必要があります。

# 正確な注入量

# 2 ル 未満の注入量

インジェクションバルブがバイパスポジションに切り換わると、サンプルループの移動相は減圧されます。シリンジがサンプルの吸引を開始すると、移動相の圧力はさらに低下します。移動相のデガッサが適切に行われない場合は、注入動作中にサンプルループ内で小さなガスが発生することがあります。  $2~\mu L$  未満の注入量を使用する場合、これらのガスは注入量の精度に影響します。  $2~\mu L$  未満の注入量の精度を最適化するため、移動相のデガッサが確実に行われるように Agilent 1260 Infinity デガッサを使用する方法をお勧めします。注入の合間に自動ニードル洗浄(『「キャリーオーバを最少にするための最適化」 $54~\sim$ -ジ 図』参照)を行うと、キャリーオーバを最小化してさらに注入量の精度が高まります。

# 吸引および吐出速度:

# 吸引速度

メタリングユニットがバイアルからサンプルを吸引する速度は、粘性のあるサンプルを使用している場合の注入容量の精度に影響します。吸入速度が高すぎると、サンプルプラグ内で気泡が発生し、精度に影響します。デフォルト吸引速度は 200 μL/min です。この速度は大多数のアプリケーションに適していますが、粘性のあるサンプルを使用する場合は、最適な結果を得るために吸引速度を下げてください。インジェクタプログラムの吸引ステートメントでもオートサンプラの吸引速度設定が使用されます。

# 吐出速度

デフォルトの吐出速度設定は 200 μL/min です。大容量注入を使用する場合は、インジェクションサイクルの開始時(ピストンがホームポジションに戻ったとき)にインジェクションサイクル速度を高く設定してメタリングユニットが溶媒の吐出に要する時間を短縮し、吐出サイクルの時間を短縮します。

#### 5 性能の最適化 正確な注入量

インジェクタプログラムの吐出ステートメントでもオートサンプラの吐出 速度設定が使用されます。吐出速度を高くすると、インジェクタプログラ ムの実行に要する時間が短縮されます。粘性のあるサンプルを使用する場 合は吐出速度を高く設定しないでください。

# ロータシールの選択

# Vespel™ シール (標準バルブ専用)

標準のシールの材質は、Vespel です。Vespel は、pH 範囲  $2.3 \sim 9.5$  で移動相を使用するプリケーションに適しています (大部分のアプリケーションに適しています)。しかし、移動相の pH が 2.3 未満や 9.5 より大きい場合は、Vespel シールの劣化は速くなり、寿命が短くなる可能性があります。

# Tefzel ™ シール (標準専用)

移動相の pH が 2.3 より低いか、9.5 より大きい場合、あるいは Vespel シールの寿命が著しく短くなるような条件の場合のために、Tefzel 製のシールが用意されています。Tefzel は両極端の pH では Vespel より耐久性がありますが、わずかに**柔らかい**材質です。少し柔らかい材質なので通常の条件下では、Tefzel シールの平均寿命は Vespel シールより短くなります。移動相の pH が 2.3 未満や 9.5 より大きい範囲では、Tefzel の方が寿命が長くなります。

# PEEK シール (分取インジェクションバルブ専用)

分取インジェクションバルブには、PEEK 製のシール材質が付いています。 この材質は耐薬品性と汎用性に優れており、pH  $1\sim14$  の移動相を用いる アプリケーションに適しています。

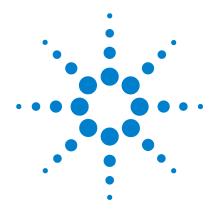
このシールは、G1329B モジュールにも使用されます。

注記

濃硝酸や濃硫酸などの強酸化性酸は PEEK に適していません。

# 5 性能の最適化

ロータシールの選択



# 6 トラブルシューティングおよび診断

サンプラのインジケータとテスト機能の概要 64 ステータスインジケータ 66 電源インジケータ 66 モジュールのステータスインジケータ 67 メンテナンス機能 68 ユーザーインタフェース 68 ニードル交換 69 ピストン交換 70 アーム移動 71 グリッパの交換 72 トレイのアライメント 73 ALS ステップコマンド 74 トラブルシューティング 76 サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシューティング ガイド 78 グリッパフィンガーがバイアルを保持している / 保持してい ない場合の断続的なロック 79 X 軸 / シータ軸での、ニードルがグリッパアームからバイア ルに挿入された場合のぐらつき (揺れ) 81 アライメント不良 83

# トラブルシューティングと診断機能についての概要

Agilent ラボアドバイザソフトウェア 85



#### 6 トラブルシューティングおよび診断 サンプラのインジケータとテスト機能の概要

# サンプラのインジケータとテスト機能の概要

#### ステータスインジケータ

オートサンプラには、稼動ステータス (プレラン、ラン、エラー状態)を示す 2 つのステータスインジケータが装備されています。ステータスインジケータによって、オートサンプラの動作を素早く目視確認できます (『「ステータスインジケータ」66ページ 図』を参照)。

#### エラーメッセージ

電子部品、機械部品、または流路系統に障害が発生した場合は、ユーザーインタフェースにエラーメッセージが表示されます。エラーメッセージとエラー処理の詳細は、Agilent ラボ診断用ソフトウェアを参照してください。

このマニュアルでは、エラーメッセージ、ノットレディメッセージ、その他の一般的な問題の名前のリストを示します。

『「エラーメッセージ内容」89ページ 図』でエラーメッセージの一部を説明します。

# メンテナンス機能

メンテナンス機能は、ニードルアーム、グリッパアセンブリ、メタリングデバイスの位置を調整してメンテナンス中に容易にアクセスできるようにします(『「メンテナンス機能」68ページ図』参照)。

# トレイのアライメント

内部部品の修理やファームウェアの更新後には、トレイのアライメントが必要です。この処置によってグリッパアームが調整され、すべてのバイアルに対して適切な位置に配置されるようになります(『「トレイのアライメント」73ページ図』参照)。

# ステップコマンド

ステップ機能によってサンプリング動作をステップごとに実行することができます。ステップ機能は主にトラブルシューティングや修理後にオート

# トラブルシューティングおよび診断 6

サンプラのインジケータとテスト機能の概要

サンプラが正常に動作しているかを検証するためにで使用します(『「ALS ステップコマンド」74ページ 図』参照)。

#### 6 トラブルシューティングおよび診断 ステータスインジケータ

# ステータスインジケータ

オートサンプラの前面には 2 個のステータスインジケータがあります。左下のインジケータは電源状況を示し、右上のインジケータはオートサンプラのステータスを示します。

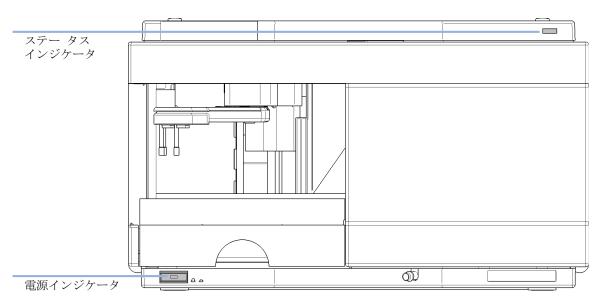


図 16 ステータスインジケータの位置

# 電源インジケータ

電源インジケータは、主電源スイッチに組み込まれています。インジケータが点灯 (緑色) している場合、電源がオンです。

# モジュールのステータスインジケータ

モジュールのステータスインジケータは、次の6つの起こり得るモジュール状態の1つを示します。

- ステータスインジケータがオフ(電源ランプは点灯)の場合は、モジュールはプレラン状態になっており、分析を開始する準備が完了しています。
- **緑色**のステータスインジケータは、モジュールが分析を実行中であることを示します (**ラン**モード)。
- 黄色のインジケータは、ノットレディ状態を示します。指定状態への到達または指定状態への完了を待機しているとき(設定値を変更した直後など)、またはセルフテスト手順の実行中は、モジュールはノットレディ状態になります。
- ・ ステータスインジケータが赤になっている場合は、**エラー**が発生しています。エラー状態は、モジュールの正常な動作に影響を与える内部の問題(リークや内部部品の故障など)が検出されたことを示します。通常、エラー状態には注意が必要です(リーク、内部コンポーネントの故障など)エラーが発生すると、分析は中断されます。

解析中にエラーが発生すると、LC システム内に通知されるため、赤色 LED が別のモジュールの問題を示すことがあります。ユーザーインタフェースのステータス表示を使えば、エラーの主要因 / モジュールが分かります。

- 黄色で点滅しているステータスインジケータは、モジュールがレジデントモード(メインファームウェアの更新中など)であることを示します。
- 黄色で高速点滅インジケータは、モジュールがローダ起動モード(メインファームウェアの更新中など)であることを示します。このような場合は、モジュールを再起動するか、コールドスタートを行ってみてください。

# 6 トラブルシューティングおよび診断

メンテナンス機能

# メンテナンス機能

特定のメンテナンス作業では、部品にアクセスしやすいように、ニードルアーム、メタリングデバイス、グリッパアセンブリを所定の位置に移動させる必要があります。メンテナンス機能は、これらのアセンブリを適切なメンテナンスポジションに移動させます。データシステムの ALS のメンテナンスポジションは [診断] 画面の [メンテナンス] メニューから選択できます。

# ユーザーインタフェース

コントロールソフトウェア用の機能:

#### [ ニードル交換 ]:

ニードルから安全フラップを外し、ニードルとニードルシートの間のアクセスし易い場所にニードルアームの位置を合わせます。

# [ピストン交換]:

ピストンを外部ポジションに引いてメタリングスプリングのテンションを開放し、メタリングヘッドアセンブリを簡単に分解できるようにします。

# [アーム移動]:

オートサンプラを運搬または輸送する際の準備として、サンプリングユニットの裏のパークポジションにグリッパアームを固定します。

#### 「ホーム]:

トレイアームをホームポジションに移動し、トレイを簡単に交換できるようにします。

# [グリッパの交換]:

グリッパの交換機能は、グリッパをオートサンプラの前面に移動し、グリッパリリースメカニズムに簡単にアクセスできるようにします。

#### ニードル交換

#### 警 告

ニードル交換のために、フロントカバーを取り外すとニードルアームは自動的に降下します。

- ニードルが動くことで人身障害の危険性があります。
- → ニードル動作中は、ニードル部分に手を近付けないでください。

ニードル交換機能は、安全フラップを所定の位置から取り外し、ニードル やニードルシートを容易に交換やアライメントできるように配置します。

# ユーザーインタフェース

データシステム用のコマンド:

#### 注記

[スタート]と[終了]を選択する際は、必ずオートサンプラの前面カバーを取り付けてください。

# スタート

ニードルから安全フラップを外し、ニードルシートの上、約 15 mm にニードルの位置を合わせます。

# ニードルアップ

ファンクションキーを数回押して、ニードルアームを 2 mm ステップで上昇させます。

#### 6 トラブルシューティングおよび診断

メンテナンス機能

#### ニードルダウン

ファンクションキーを数回押して、ニードルアームを 2 mm ステップで降下させます。一番下のポジション (エンドポジション) は、ニードルシート内のニードル位置の調整に使用します。

#### 終了

グリッパアームをホームポジションに移動し、安全フラップをリリースして作業を終了します。

# ニードル交換機能の使用

- 1 フロントカバーが取り付けられているかを確認します。
- **2** [スタート] を選択して、ニードルアームをメンテナンスポジションに 移動させます。
- 3 フロントカバーを取り外します。

注記

ニードルアームがメンテナンスポジションになるまで、フロントカバーを取り外さないでください。ニードルアームが有効の間にカバーを取り外すと、システムをロックします。

- 4 ニードルまたはニードルシートを交換します(『「ニードルシートアセンブリの交換」130ページ 図』と 『「ニードルアセンブリの交換」127ページ 図』を参照)。
- 5 フロントカバーを元に戻します。
- 6 [終了]を選択して作業を完了します。

# ピストン交換

ピストン交換機能は、ピストンを引いてホームポジションから離し、スプリングのテンションを開放します。このポジションであれば、アナリティカルヘッド アセンブリの取り外しと、メンテナンス後の再取り付けが簡単に行えます。

6

# ユーザーインタフェース

コントロールソフトウェア用のコマンド:

#### [スタート]

ピストンを引いてホームポジションから離し、スプリングのテンションを開放します。

#### [終了]

ホームポジションにピストンを戻します。

#### シール交換機能の使用

- **1 [スタート**] を選択して、ピストンをメンテナンスポジションに移動させます。
- **2** メタリングシールを交換します(『「グリッパアームの交換」142ページ 図』参照)。
- **3 [終了**] を選択して、ピストンをホームポジションに戻します。

# アーム移動

# ユーザーインタフェース

コントロールソフトウェアの [アーム移動] コマンドは、[診断] 画面の [メンテナス] メニューから選択できる ALS メンテナンスポジションの一部です。

コントロールソフトウェア用のコマンド:

# [アーム移動]

グリッパアームをパークポジションに移動させます。

# [ホーム]

グリッパアームをパークポジションからホームポジションに移動させます。

#### 6 トラブルシューティングおよび診断

メンテナンス機能

# オートサンプラの運搬準備

アーム移動機能はグリッパとトランスポートスライダーをサンプリングユニットの裏のホームポジションに移動させ、グリッパアームをパークポジションに移動させてトランスポートアセンブリを機械的停止位置に固定します。オートサンプラの電源はアームの移動後に切ることができます。

**日時:** オートサンプラの移送または輸送前に、

#### 注意

オートサンプラを固定せずに輸送

オートサンプラを固定せずに移送すると、グリッパや輸送用スライダに機械的な損傷を与える恐れがあります。

→ 必ずパークポジションでアームを固定します。

#### 注記

グリッパアームをトランスポートポジションに移動させる前に、グリッパにバイアルがないことを確認してください。バイアルを取り外すには、[グリッパリリース]機能を使用します。

- **1** [アーム移動] を選択します。
- 2 アームがパークポジションにあれば、オートサンプラの輸送準備は完了 で、電源を切ることができます。

# グリッパの交換

グリッパの交換機能は、グリッパをオートサンプラの前面に移動し、グリッパリリースメカニズムに簡単にアクセスできるようにします。

# ユーザーインタフェース

コントロールソフトウェア用のコマンド:

# [スタート]

グリッパアームの交換が必要なポジションに、トランスポートアセンブリおよびグリッパアームの位置を移動させます。

# [終了]

トランスポートアセンブリおよびグリッパアームをホームポジションに戻 します。

# シール交換機能の使用

- **1** [スタート] を選択して、グリッパアームをメンテナンスポジションに 移動させます。
- **2** グリッパアームを交換します(『「グリッパアームの交換」142ページ図』参照)。
- **3 [終了]** を選択して、グリッパアームをホームポジションに移動させます。

# トレイのアライメント

トレイのアライメントは、モジュールの修理後に生じる可能性のあるグリッパの配置のわずかな偏差を補正するために必要です。

トレイのアライメント手順では複数のトレイ位置ををリファレンスポイントとして使用します。トレイは長方形であるため、2点アライメントでトレイ内の他のすべてのバイアル位置を補正できます。アライメント手順が完了すると、補正されたグリッパポジションが機器ファームウェア内に保存されます。

# 6 トラブルシューティングおよび診断 ALS ステップコマンド

# ALS ステップコマンド

サンプリングシーケンスの各動作を手動コントロールで実行できます。これは、特定の障害モードを調べたり、修理が正常に完了したことを確認したりするために、各サンプリングステップを緻密に観察する必要があるトラブルシューティング時に役に立ちます。

各インジェクタステップコマンドは、実際には、一連の個々のコマンドから構成されています。個々のコマンドは、オートサンプラコンポーネントをあらかじめ定義した位置に移動し、特定のステップを実行できるようにします。

表 6 インジェクタのステップコマンド

<u> </u>	12222300000				
ステップ	動作	注釈			
[バルブバイ パス ]	注入バルブをバイパス の位置に切り替えます。				
[ プランジャ ホーム ]	プランジャをホームポ ジションに移動します。				
[ ニードル アップ ]	ニードルアームを上部 ポジションまで上げま す。	バルブがバイパスポジションになっ ていない場合、バルブがバイパスに 切り換わります。			
[ バイアルを シートに移 動 ]	選択したバイアルを シートポジションまで 移動します。	ニードルも上部のポジションに移動 します。			
[ニードルを サンプルに 挿入 ]	ニードルをサンプル内 に挿入します。	バイアルをバイアルをシートポジ ションに置き、ニードルを上部ポジ ションに移動します。			

表 6	表 6 インジェクタのステップコマンド				
ステップ	動作	注釈			
[吸引]	設定した注入量をメタ リングデバイスが吸引 します。	バイアルをシートポジションに置き、ニードルを持ち上げ、ニードルを持ち上げ、ニードルをバイアルに挿入します。このコマンドは複数回実行できます(ただし、最大吸引量が 100 μL を超えることはできません)。メタリングデバイスをリセットするには、[プランジャホーム]を使用してください。			
[ ニードル アップ ]	ニードルをバイアルの 外に上げます。	バルブがバイパスポジションになっ ていない場合、バルブがバイパスに 切り換わります。			
[ バイアルを トレイに戻 す ]	選択したバイアルをト レイポジションまで戻 します。	ニードルも上部のポジションに移動します。			
[ ニードルを シートに挿 入 ]	ニードルアームをシー トまで下ろします。	バイアルをトレイポジションまで戻 します。			
[バルブのメ インパス ]	注入バルブをメインパ スポジションに切り替 えます。				
[リセット]	インジェクタをリセッ トします。				

# 6 トラブルシューティングおよび診断 トラブルシューティング

# トラブルシューティング

ハードウェアの障害のためにオートサンプラが特定のステップを実行できない場合はエラーメッセージが生成されます。インジェクタステップを使用すると機器の反応を確認しながら注入動作を行うことができます。『76ページ 図 表 7』にインジェクタステップおよび関連するエラーメッセージや考えられるステップ障害を記載します。

**表 7** ステップ障害

ステップ機能	考えられる障害
バイパス	バルブが既にパイパスポジションにある。 バルブが接続されていない。 インジェクションバルブの故障。
ピストンホーム	サンプリングユニットのフレックスボードのセン サーの不良または汚れ。 メタリングドライブのモーターの故障。
ニードルアップ	ニードルが既に上部ポジションにある。 サンプリングユニットのフレックスボードのセン サーの不良または汚れ。 ニードルアームアセンブリが引っかかっている。 ニードルドライブのモーターの故障。
バルブをシートに移動	選択したポジションにバイアルが見つからない。 バイアルが既にシートポジションにある。 トランスポートアセンブリのモーターの故障。 トランスポートアセンブリが引っかかっている。 グリッパアセンブリの故障。 グリッパのアライメントが実行されていない(『「ト レイのアライメント」73 ページ 図』を参照)。
吸引	吸引量が 100μ1 を超えている。 メタリングドライブのモーターの故障。

# **表 7** ステップ障害

ステップ機能	考えられる障害
ニードルアップ	ニードルが既に上部ポジションにある。 ニードルが既に上部ポジションにある。 サンプリングユニットのフレックスボードのセン サーの不良または汚れ。 ニードルアームアセンブリが引っかかっている。 ニードルドライブのモーターの故障。
バイアルをトレイに戻 す	トランスポートアセンブリのモーターの故障。 トランスポートアセンブリが引っかかっている。 グリッパアセンブリの故障。 グリッパのアライメントが実行されていない(『「ト レイのアライメント」73ページ 図』を参照)。
ニードルダウン	ニードルが既に下部ポジションにある。 サンプリングユニットのフレックスボードのセン サーの不良または汚れ。 ニードルアームアセンブリが引っかかっている。 ニードルドライブのモーターの故障。
メインパス	バルブが既にメインパスポジションにある。 バルブが接続されていない。 インジェクションバルブの故障。
ニードルアップ / メイ ンパス	サンプルループまたはニードルに詰まりがある (溶媒フローがない)。 ニードルが既に上部ポジションにある。 サンプリングユニットのフレックスボードのセン サーの不良または汚れ。 ニードルアームアセンブリが引っかかっている。 ニードルドライブのモーターの故障。 バルブが既にメインパスポジションにある。 バルブが接続されていない。 インジェクションバルブの故障。

## 6 トラブルシューティングおよび診断

サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシューティングガイド

# サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシュー ティングガイド

このトラブルシューティングガイドは、オートサンプラの問題の診断および修理を支援するために作られています。

一般的に、オートサンプラの問題は 3 つのカテゴリーに分けることができます。

- **1** グリッパフィンガーがバイアルを保持している / 保持していない場合の 断続的なロックでエラーメッセージが出る
  - 何回もオートサンプラが頻繁に使用されている。
  - モータ過熱(0 または 1 または 2 または 3)
  - 動作障害(0 または 1 または 2 または 3)
  - バイアルなし
- 2 X 軸 / シータ軸で、ニードルがグリッパアームからバイアルに挿入された場合にぐらつき ( 揺れ ) が生じ、エラーメッセージが出る
  - モータ過熱(0 または 2)
  - 動作障害(0 または 2)
- 3 バイアルピックアップやバイアル交換中、および/またはニードルがグリッパアームに接触した場合にアライメント不良が生じ、エラーメッセージが出る
  - モータ過熱(0 または 2 または 3)
  - 動作不良(0 または 2 または 3)
  - バイアル不明

注記

モータ 0 = X; 1 = Z; 2 = シータ; 3 = グリッパ。

# グリッパフィンガーがバイアルを保持している / 保持していない場合の断続的なロック

エラーメッセージ

- [モーター過熱](0、1、2、または3)
- [動作障害] (0、1、2、または 3)
- ・ [ バイアルなし]

# 警告

## 人身傷害、モジュールの損傷

→訓練を受けたサービス要員が行う作業が含まれます。資格のない方はこれらの作業を絶対に実施しないでください。

## 注記

モーター過熱のメッセージが表示された場合は必ずサンプラの電源を切り、モーターが冷えるまで約10分間待機します。

1 バイアルとキャップを確認します。

信頼性の高い操作を行うために、オートサンプラで使用されるバイアルは、テーパー形のショルダやバイアル本体より幅広いキャップではないようにする必要があります。詳細については、service note G1313-017を参照してください。

2 高度な処置 - マクロを使用します。

先行動作のマクロ、inj\_rset.mac は自動的にサンプラを動作の最初にリセットします (ChemStation)。

3 サンプラのアライメントをデフォルト値にリセットします。

トレイのアライメントをリセットすると、トランスポートアライメントをコントロールモジュールおよび ChemStation で実行できるようになります。ChemStation でトランスポートアライメントをリセットするにはコマンドラインに次のコマンドを入力します。

Print sendmodule\$(lals, "tray:alig 0.00,0.00")

4 ベルトのテンションを確認します。

LabAdvisor の [ALS トルクベリフィケーション] を使用し、各軸のトルクを測定します。

## 6 トラブルシューティングおよび診断

サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシューティングガイド

## 表 8

代表的な範囲	シータ軸 (両方) 30 ~ 50
	X 軸 (両方) 50 ~ 90
	Z 軸 (両方) 90 ~ 130
	グリッパ開 30 ~ 65
	グリッパ閉最大 30

#### 注記

グリッパのオープン / クローズトルクが範囲外の場合、『ステップ 5 ページ 図 80』に進みます。シータまたは X 軸が範囲外の場合、『ステップ 6 ページ 図 80』(トルクの調整が可能な場合)か 『ステップ 7 ページ 図 80』に進みます。

- **5** グリッパアームアセンブリ (部品番号 G1313-60010) を交換します。
- 6 ベルトのテンションを調整します。
  - トルクの測定値が低すぎる場合は、ベルトを締める必要があります。
  - ・ トルクの測定値が高すぎる場合は、ベルトを緩める必要があります。 ホルダーブラケットのモーター(X またはシータ)を適切な方向にスライドさせ、LabAdvisor の [ALS トルクベリフィケーション] でテンションをテストします。トルク値が適切な範囲に収まるまで上記ステップを繰り返します。
- 7 上記の処置で問題が解決しない場合は、トランスポートアセンブリまたはメインボードを交換する必要があります。交換する場合には、Agilent のサービス担当者に連絡してください。

# X 軸 / シータ軸での、ニードルがグリッパアームからバイアルに挿入された場合のぐらつき (揺れ)

エラーメッセージ

- [モーター過熱] (0 または 2)
- 「動作障害」(0 または 2)

# 警告

# 人身傷害、モジュールの損傷

→ 訓練を受けたサービス要員が行う作業が含まれます。資格のない 方はこれらの作業を絶対に実施しないでください。

#### 注記

モーター過熱のメッセージが表示された場合は必ずサンプラの電源を切り、モーターが冷えるまで約10分間待機します。

**1** トランスポートロッド (X 軸) がきれいか確認し、クリーニングします。

#### 注記

トランスポートロッドには注油しないでください。

2 X 軸のギアに注油します。

摩擦によってギア上でベルトのスリップが発生する可能性があり、その ためギアに対するベルトの歯の位置が変わります。

これを防止するため、サンプルトランスポート修理キットのグリースを X モータギアに少し途ります。

#### 注記

キットに含まれている物以外のグリースは使用せず、テクニカルノートの指示 に注意深く従ってください。

3 ベルトのテンションを確認します。

LabAdvisor の [ALS トルクベリフィケーション] を使用し、シータおよび X 軸のトルクを測定します。

## 6 トラブルシューティングおよび診断

サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシューティングガイド

## 表 9

代表的な範囲シータ軸 (両方) 30 ~ 50X 軸 (両方) 50 ~ 90

- ・ シータまたは X 軸が範囲外の場合、 $\mathbb{Z}$  ステップ  $\mathbb{Z}$  4 ページ 図 82』(トルクの調整が可能な場合)か  $\mathbb{Z}$  ステップ  $\mathbb{Z}$  6 ページ 図 82』に進みます。
- 4 ベルトのテンションを調整します。
  - トルクの測定値が低すぎる場合は、ベルトを締める必要があります。
  - ・ トルクの測定値が高すぎる場合は、ベルトを緩める必要があります。 ホルダーブラケットのモーター(X またはシータ)を適切な方向にスライドさせ、LabAdvisor の [ALS トルクベリフィケーション] でテンションをテストします。トルク値が適切な範囲に収まるまで上記ステップを繰り返します。
- 5 サンプラのアライメントをデフォルト値にリセットします。 トレイのアライメントをリセットすると、トランスポートアライメント をコントロールモジュールおよび ChemStation で実行できるようになり ます。ChemStation でトランスポートアライメントをリセットするには

Print sendmodule\$(lals, "tray:alig 0.00,0.00")

コマンドラインに次のコマンドを入力します。

6 上記の処置で問題が解決しない場合は、トランスポートアセンブリまた はメインボードを交換する必要があります。交換する場合には、 Agilent のサービス担当者に連絡してください。

# アライメント不良

エラーメッセージ

- [モーター過熱] (0、2 または 3)
- 「動作障害」(0 または 2 または 3)

# 警告

## 人身傷害、モジュールの損傷

→ 訓練を受けたサービス要員が行う作業が含まれます。資格のない 方はこれらの作業を絶対に実施しないでください。

#### 注記

モーター過熱のメッセージが表示された場合は必ずサンプラの電源を切り、モーターが冷えるまで約10分間待機します。

1 サンプラの位置決めをデフォルト値にリセットします。

コントロールモジュールや ChemStation を用いて、トレイの位置決めとトランスポートの位置決めをリセットできます。ChemStation を用いてトランスポートの位置決めをリセットするには、コマンドラインに以下のコマンドを入力します。

Print sendmodule\$(lals, "tray:alig 0.00,0.00")

2 X 軸のギアに注油します。

摩擦によってギア上でベルトのスリップが発生する可能性があり、そのためギアに対するベルトの歯の位置が変わります。これを防止するため、サンプルトランスポート修理キットのグリースを X モータギアに少し途ります。

#### 注記

キットに含まれている物以外のグリースは使用せず、テクニカルノートの指示に注意深く従ってください。

**3** ベルトのテンションを確認します。

LabAdvisor の [ALS トルクベリフィケーション] を使用し、各軸のトルクを測定します。

## 6 トラブルシューティングおよび診断

サンプルトランスポートアセンブリのトラブルシューティングガイド

# 表 10

代表的な範囲	シータ軸 (両方) 30 ~ 50
	X 軸 (両方) 50 ~ 90
	Z 軸 (両方) 90 ~ 130
	グリッパ開 30 ~ 65
	グリッパ閉最大 30

- 4 交換: グリッパアセンブリ (G1313-60010). 交換の手順については、『「グリッパアームの交換」142ページ 図』を参 照してください。
- 5 上記の処置で問題が解決しない場合は、トランスポートアセンブリまたはメインボードを交換する必要があります。交換する場合には、Agilent のサービス担当者に連絡してください。

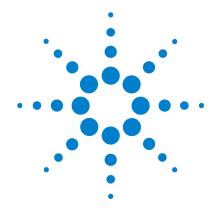
# Agilent ラボアドバイザソフトウェア

Agilent ラボアドバイザソフトウェアは、データシステムとは別に使用できるスタンドアローン製品です。Agilent ラボアドバイザソフトウェアは、高品質のクロマトグラフ結果を得るためのラボ管理に役立ち、1 台のAgilent LC、またはラボのイントラネットに設定されたすべての Agilent GC や LC をリアルタイムでモニタリングできます。

Agilent ラボアドバイザソフトウェアは、すべての Agilent 1200 Infinity シリーズのモジュールに対する診断能力があります。これには、すべてのメンテナンスルーチンに対する診断機能、キャリブレーション手順、メンテナンスルーチンが含まれます。

Agilent ラボアドバイザソフトウェアにより、ユーザーは LC 機器のステータスをモニタリングすることもできます。Early Maintenance Feedback (EMF) 機能は、予防メンテナンスの実施に役立ちます。さらに、ユーザーは各 LC 機器のステータスレポートを作成できます。Agilent ラボアドバイザソフトウェアで提供されるテストや診断機能は、このマニュアルの説明と異なる場合があります。詳細は、Agilent ラボアドバイザソフトウェアのヘルプファイルを参照してください。

ラボアドバイザ Basic はラボアドバイザソフトウェアの基本機能バージョンで、設置、使用、メンテナンスに必要な限定的機能のみを含みます。 修理、トラブルシューティング、モニタリングなどの高度な機能は含まれていません。 6 トラブルシューティングおよび診断 Agilent ラボアドバイザソフトウェア



```
エラーメッセージ内容
                        89
一般エラーメッセージ
                        90
  Timeout
              90
  Shutdown
               91
  Remote Timeout
                    92
  Lost CAN Partner
                       93
  Leak
           94
  Leak Sensor Open
                       95
  Leak Sensor Short
                       96
  Compensation Sensor Open
                              97
  Compensation Sensor Short
                               97
  Fan Failed
                 98
  Open Cover
                 99
  Restart Without Cover
                           100
オートサンプラのエラーメッセージ
                                   101
  Front door open
                  101
  Arm Movement Failed
                         102
  Valve to Bypass Failed
                            103
  Valve to Mainpass Failed
                              104
  Needle Up Failed
                      105
  Needle Down Failed
                        106
                  107
  Missing Vial
  Initialization Failed
                           108
  Metering Home Failed
                          109
  Motor Temperature
                       110
  Initialization with Vial
                              111
  Safety Flap Missing
                         112
  Vial in Gripper
                     113
```

Agilent ラボアドバイザソフトウェア

Missing Wash Vial 114
Invalid Vial Position 115

この章では、エラーメッセージの意味を解説し、考えられる原因に 関する情報とエラー状態から回復するための推奨方法について説明 します。

# エラーメッセージ内容

分析を続けるために何らかの処置(修理、消耗品の交換など)を必要とす る障害が、電子部品、機械部品、および流路に発生した場合、ユーザーイ ンタフェースにエラーメッセージが表示されます。このような障害が発生 した場合、モジュール前面の赤色ステータスインジケータが点灯し、機器 ログブックにエントリが書き込まれます。

## 7 エラー情報 一般エラーメッセージ

# 一般エラーメッセージ

# Timeout

Error ID: 0062

## タイムアウト

タイムアウト値を超えました。

#### 考えられる原因

- 1 分析が正常終了した後、要求どお ログブックを確認して、ノットレ ジュールの電源を切りました。
- 2 シーケンスまたはマルチ注入測定 間、ノットレディ状態が続いた。

#### 対策

りにタイムアウト機能によってモ ディ状態が発生していないか、その 原因は何かを調べます。必要に応じ て、分析を再開してください。

ログブックを確認して、ノットレ 中に、タイムアウト値より長い時 ディ状態が発生していないか、その 原因は何かを調べます。必要に応じ て、分析を再開してください。

# Shutdown

Error ID: 0063

# シャットダウン

外部機器がリモートライン上にシャットダウンシグナルを生成しました。 モジュールは、リモート入力コネクタ上でステータスシグナルを常にモニ タしています。リモートコネクタのピン 4 に LOW シグナル入力がある と、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

# 1 システムへの CAN 接続により、別 外部機器内のリークを処理してから、 のモジュール内でリークが検出さ モジュールを再起動します。 れた。

- 2 システムへのリモート接続により、 外部機器内のリークを処理してから、 外部機器内でリークが検出された。 モジュールを再起動します。
- 3 システムへのリモート接続により、 外部機器がシャットダウン状態に 外部機器でシャットダウンが発生なっていないか確認します。 した。
- 4 デガッサが、溶媒の脱気に必要な 真空度を生成できなかった。

#### 対策

デガッサがエラー状態ではないか確 認します。デガッサまたはデガッサ の組み込まれた 1260 ポンプについ ては、サービスマニュアルを参照し てください。

一般エラーメッセージ

# Remote Timeout

Error ID: 0070

# リモートタイムアウト

リモート入力上にノットレディ状態が残っています。分析を開始すると、 通常は分析の開始から 1 分以内にすべてのノットレディ状態 ( 検出器バラ ンス時など)がラン状態に切り換わります。1分たってもリモートライン 上にノットレディ状態が残っている場合は、このエラーメッセージが生成 されます。

#### 考えられる原因

# 1 リモートラインに接続されたいず れかの機器がノットレディ状態に なっている。

- 2 リモートケーブルの故障。
- 器の部品の故障。

#### 対策

ノットレディ状態になっている機器 が正しく設置され、分析に合わせて 正しく設定されていることを確認し ます。

リモートケーブルを交換します。

3 ノットレディ状態になっている機 その機器が故障していないか確認し ます(機器の付属書類を参照してく ださい)。

# Lost CAN Partner

Error ID: 0071

# CAN 通信消失

分析中に、システム内の 1 台以上のモジュールの間で内部同期または通信 に失敗しました。

システムプロセッサは、システムコンフィグレーションを常にモニタリン グしています。1 台以上のモジュールとシステムの接続が認識されなくな ると、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

**1** CAN ケーブルの断線。

- ・ すべての CAN ケーブルが正しく接 続されていることを確認します。
- ・ すべての CAN ケーブルが正しく設 置されていることを確認します。
- **2** CAN ケーブルの不具合。

CAN ケーブルを交換します。

故障。

3 他のモジュールのメインボードの システムをオフにします。システム を再起動して、システムが認識しな いモジュールを確認します。

一般エラーメッセージ

# Leak

Error ID: 0064

## リーク

モジュールでリークが検出されました。

リークアルゴリズムが、2つの温度センサ(リークセンサとボード搭載の 温度補正センサ)からのシグナルを使用して、リークが発生しているかど うか判断します。リークが発生すると、リークセンサが溶媒によって冷却 されます。これによるリークセンサの抵抗の変化が、メインボード上の リークセンサ回路によって検知されます。

#### 考えられる原因

- 1 フィッティングの緩み。
- 2 キャピラリの破損。
- 3 ロータシールまたはニードルシー ロータシールまたはシートキャピラ トの漏れ。
- 4 メタリングシールの不良。

#### 対策

すべてのフィッティングがしっかり 締まっていることを確認します。

破損したキャピラリを交換します。

リを交換します。

- メタリングシールを交換します。
- オートサンプラを再起動する前に、 リークセンサーが完全に乾いてい ることを確認してください。

# Leak Sensor Open

Error ID: 0083

# リークセンサオープン

モジュール内のリークセンサが故障しました (オープン:断線)。

リークセンサを流れる電流は、温度によって変化します。リークセンサが 溶媒によって冷却され、リークセンサ電流が規定のリミット値内で変化し たとき、リークが検出されます。リークセンサ電流が下限値より下がった 場合は、このエラーメッセージが生成されます。

### 考えられる原因

#### 対策

接続されていない。

1 リークセンサーがメインボードに Agilent Technologies に連絡してく ださい。

2 リークセンサーの故障。

Agilent Technologies に連絡してく ださい。

金属部品にはさまれている。

**3** リークセンサが正しく配線されず、 Agilent Technologies に連絡してく ださい。

一般エラーメッセージ

# Leak Sensor Short

Error ID: 0082

# リークセンサショート

モジュールのリークセンサが故障しました (短絡)。

リークセンサを流れる電流は、温度によって変化します。リークセンサが 溶媒によって冷却され、リークセンサ電流が規定のリミット値内で変化し たとき、リークが検出されます。リークセンサ電流が上限値を超えた場合 は、このエラーメッセージが生成されます。

### 考えられる原因

#### 対策

1 リークセンサの故障。

Agilent Technologies に連絡してく ださい。

2 リークセンサが正しく配線されず、 Agilent Technologies に連絡してく 金属部品にはさまれている。

ださい。

# Compensation Sensor Open

Error ID: 0081

## 補正センサオープン

モジュールのメインボード上の周囲温度補正センサー (NTC) が故障しました (断線)。

メインボード上の温度補正センサ(NTC)の抵抗は、周囲温度によって変化します。リーク回路は、この抵抗の変化を使用して、周囲温度の変化を補正します。補正センサの抵抗が上限値を超えた場合は、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

1 メインボードの故障。

Agilent Technologies に連絡してください。

# Compensation Sensor Short

Error ID: 0080

# 補正センサショート

モジュールのメインボード上の周囲温度補正センサ (NTC) が故障しました (短絡)。

メインボード上の温度補正センサ(NTC)の抵抗は、周囲温度によって変化します。リーク回路は、この抵抗の変化を使用して、周囲温度の変化を補正します。センサの抵抗が下限値を下回ると、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

**1** メインボードの故障。

Agilent Technologies に連絡してください。

一般エラーメッセージ

# Fan Failed

Error ID: 0068

## ファン動作不良

モジュールの冷却ファンが故障しました。

メインボードは、ファンシャフト上のホールセンサを使用して、ファンの 回転速度をモニタリングします。ファンの回転速度が一定期間、特定のリ ミット値以下に低下すると、エラーメッセージが生成されます。

このリミットは、2回転/秒(5秒超)です。

モジュールによっては、アセンブリ (検出器内のランプなど)の電源がオフとなることで、内部のモジュールが過熱するのを防ぎます。

考えられる原因	対策			
<b>1</b> ファンケーブルの断線。	Agilent Technologies に連絡してください。			
2 ファンの故障。	Agilent Technologies に連絡してく ださい。			
<b>3</b> メインボードの故障。	Agilent Technologies に連絡してく ださい。			

# Open Cover

Error ID: 0205

# カバーが開いています

上部発泡材が取り外されました。

上部発泡材が定位置にくると、メインボード上のセンサによって検出され ます。発泡材が取り外されると、ファンのスイッチはオフになり、エラー メッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

# 対策

1 操作中に上部発泡材が取り外され ました。

上部発泡材を元どおりに取り付けま

なっていません。

2 発泡材によってセンサーが有効に Agilent Technologies に連絡してく ださい。

いる。

**3** センサが汚れているか、故障して Agilent Technologies に連絡してく ださい。

一般エラーメッセージ

# Restart Without Cover

Error ID: 2502

# カバーなし再スタート

上部カバーと発泡材が開いた状態でモジュールが再起動されました。

上部発泡材が定位置にくると、メインボード上のセンサーによって検出されます。発泡材を取り外した状態でモジュールを再起動すると、モジュールは30秒以内に電源が切れ、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

1 上部カバーおよび発泡材を取り外 Agilent のサービス担当者に連絡し した状態でモジュールを起動しま てください。 した。

# オートサンプラのエラーメッセージ

# Front door open

Error ID: 4350

# フロントドアが開いている

フレックスボードのセンサーはフロントドアのマグネットの接触状態を感 知します。マグネットが接触していない状態で動作を開始しようとすると、 このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

- 1 ドア位置が不良です。曲がってい Agilent のサービス担当者に連絡し るか、マグネットが外れています。てください。
- 障しています。
- 2 フレックスボードのセンサーが故 Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

オートサンプラのエラーメッセージ

# Arm Movement Failed

Error ID: 4002

## アーム移動失敗

トランスポートアセンブリが、いずれかの軸の動作を完了できませんでし

プロセッサでは、個々の軸方向での動作が正常に完了するまでのタイム ウィンドウを定義しています。トランスポートアセンブリの動作とポジ ションは、ステッピングモーター上のエンコーダによってモニタリングさ れます。プロセッサがこのエンコーダから正確なポジション情報をタイム ウィンドウ内で受信しないと、このエラーメッセージが生成されます。

それぞれの軸については、『19ページ 図7』の図を参照してください。

・ [ アーム移動失敗 0]: X 軸

「アーム移動失敗 1]: Z 軸

「**アーム移動失敗 2**]: シータ (グリッパの回転)

「**アーム移動失敗 3**]: グリッパ (グリッパフィンガーの開閉)

### 考えられる原因

# 1 機械的に妨害を受けている。

# が大きい。

**3** モータアセンブリの故障。

**4** サンプル トランスポート アセン Agilent のサービス担当者に連絡し ブリのフレックスボードの故障。

5 メインボードの故障。

#### 対策

トランスポートアセンブリの動作が 阻害されていないか、確認します。

**2** トランスポートアセンブリの摩擦 Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

> Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

> てください。

# Valve to Bypass Failed

Error ID: 4014, 4701

# バイパスへのバルブ切り替え失敗

インジェクションバルブをバイパスポジションに切り替えることができませんでした。

インジェクションバルブの切り替えは、バルブアセンブリ上にある 2 つのマイクロスイッチによってモニタリングされます。これらのスイッチで、インジェクションバルブの動作が正常に完了したかを検出します。インジェクションバルブがバイパスポジションに到達できないか、あるいはマイクロスイッチが閉じないと、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

1 インジェクションバルブの故障。 Agilent のサービス担当者に連絡し

てください。

**2** メインボードの故障。 Agilent のサービス担当者に連絡してください。

オートサンプラのエラーメッセージ

# Valve to Mainpass Failed

Error ID: 4015

# メインパスへのバルブ切り替え失敗

インジェクションバルブをメインパスポジションに切り替えることができませんでした。

インジェクションバルブの切り替えは、バルブアセンブリ上にある 2 つのマイクロスイッチによってモニタリングされます。これらのスイッチで、インジェクションバルブの動作が正常に完了したかを検出します。インジェクションバルブがメインパスポジションに到達できないか、あるいはマイクロスイッチが閉じないと、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

**1** インジェクションバルブの故障。 Agilent のサービス担当者に連絡してください。

**2** メインボードの故障。 Agilent のサービス担当者に連絡してください。

# Needle Up Failed

Error ID: 4017

# ニードルアップの失敗

ニードルアームが、シートから、またはバイアルから上部位置に正常に移動しませんでした。

ニードルアームの上部位置は、サンプリングユニットのフレックスボード 上の位置センサーによって、モニタされています。センサーは、ニードル の上部位置への移動が完了すると、それを検出します。ニードルが終了位 置に達しなかった、またはセンサーがニードルアームの移動を検出できな かった場合には、エラーメッセージが生成されます。

考	宁	7	'n	z	百	H
45	X.	Ю	オし	<b>っ</b>	炋	Ы

# 対策

考	えられる原因	対策		
1	位置センサーの不良または汚れ。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		
2	モータの故障。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		
3	スピンドルアセンブリが引っか かっている。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		
4	メインボードの故障。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		

オートサンプラのエラーメッセージ

# Needle Down Failed

Error ID: 4018

# ニードルダウンの失敗

ニードルアームが、ニードルシートに降りることができませんでした。

ニードルアームの下方位置は、サンプリングユニットのフレックスボード 上の位置センサーによって、モニタされています。センサーは、ニードル シート位置への移動が完了すると、それを検出します。ニードルが終了位 置に達しなかった、またはセンサーがニードルアームの移動を検出できな かった場合には、エラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

# 対策

**1** ニードルが正しくインストールさ 正しいニードルタイプを使用してい プが間違っている (長すぎる)。 ことを確かめます。

れていない。またはニードルタイで、正しくインストールされている

2 位置センサーの不良または汚れ。

Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

**3** モータの故障。

Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

4 スピンドルアセンブリが引っか かっている。

Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

**5** メインボードの故障。

# Missing Vial

Error ID: 4019, 4034, 4541, 4706

## バイアルなし

メソッドまたはシーケンス内で設定されているポジションにバイアルが見 つかりませんでした。

グリッパアームがサンプルトレイからバイアルを取り上げるとき、プロ セッサは、グリッパモーターのエンコーダをモニタします。バイアルが存 在する場合には、グリッパフィンガーを閉じる動作は、バイアルによって 制限されます。一方、バイアルが存在しない場合には、グリッパフィン ガーの閉じる動作が大きくなります。これはプロセッサによって検出され (エンコーダの位置)、エラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

- 1 メソッドまたはシーケンス内で設 定されているポジションにバイア ルがない。
- (アライメント不良)
- リッパの指またはベルトの不良)。
- 4 トランスポートアセンブリのフ レックスボードの故障。

サンプルバイアルを正しいポジショ ンに置くか、あるいはメソッドまた はシーケンスを変更します。

2 グリッパのポジション調節不良。 グリッパのポジションを調節します。

**3** グリッパアセンブリの不良 (グ グリッパアセンブリを交換します。

オートサンプラのエラーメッセージ

# Initialization Failed

Error ID: 4020

#### 初期化失敗

オートサンプラは初期化を正常に完了できませんでした。

オートサンプラの初期化作業は、ニードルアームとトランスポートアセン ブリを、定義済みのシーケンスで、それらのホーム位置に移動します。初 期化中、プロセッサは、ポジションセンサとモーターエンコーダの動作が 正しいかモニタリングします。動作が正常に終了しない、または検出され ないと、このエラーメッセージが生成されます。

考	宁	È	'n	z	囯	Ħ
45	х.	n	AΙ	<b>へ</b> こ	ᄣ	м

## 対策

**1** 機械的に妨害を受けている。

トランスポートアセンブリの動作が 阻害されていないか、確認します。

スボードの故障。

**2** サンプリングユニットのフレック Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

レックスボードの故障。

**3** トランスポートアセンブリのフ Agilent のサービス担当者に連絡し てください。

4 サンプリングユニットのモータの Agilent のサービス担当者に連絡し 故障。

てください。

5 メインボードの故障。

### Metering Home Failed

Error ID: 4054, 4704

#### メタリングピストンのホームポジションへの移動失敗

メタリングピストンが、ホームポジションに戻りませんでした。

メタリングピストンのホームポジションは、サンプリングユニットのフレックスボード上にあるホームポジションセンサでモニタリングされます。 プランジャがホームポジションに戻らなかったり、センサがプランジャのポジションを認識できないと、このエラーメッセージが生成されます。

考えられる原因		対策		
1	センサが汚れているか、故障している。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		
2	ピストンの破損。	メタリングピストンとシールを交換 します。		
3	メタリングドライブのモータの故 障。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		
4	メインボードの故障。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。		

#### 7 エラー情報

オートサンプラのエラーメッセージ

### Motor Temperature

Error ID: 4027, 4040, 4261, 4451

#### モーター温度

トランスポートアセンブリのモーターに過度の電流が流れたため、そのモーターが高温になっています。プロセッサは、そのモーターが破損しないように、そのモーターの電源を切りました。

個々のモーターについては 『19ページ 図 7』の図を参照してください。

• [モーター温度 0]: X 軸モーター

「**モーター**温度 1]: Z 軸モーター

[モーター温度 2]:シータ軸 (グリッパの回転)モーター

[モーター温度 3]: グリッパモーター (グリッパフィンガー用モーター)

プロセッサは、各モーターに流れる電流とモーターに電流が流れた時間をモニタリングします。一連のモーターに流れる電流は、各モーターの負荷(摩擦、部品の大きさなど)によって決まります。電流が高すぎたり、電流がモーターに流れる時間が長すぎた場合に、このエラーメッセージが生成されます。

老	ح.	>	.lo	7	100	-	
Æ	Z	h	771	$\sim$	ᄪ	ᇄ	

#### 対策

1	機械的に妨害を受けている。	トランスポートアセンブリの動作が阻害されていないか、確認します。
2	トランスポートアセンブリの摩擦 が大きい。	Agilent のサービス担当者に連絡してください。
3	モータのベルトの張りが強すぎる。	電源スイッチでオートサンプラをオフ にします。最低 10 min 待機してから、 スイッチをもう一度オンにします。

**4** モータの故障。 Agilent のサービス担当者に連絡してください。

5トランスポートアセンブリのフ<br/>レックスボードの故障。Agilent のサービス担当者に連絡してください。

#### Initialization with Vial

Error ID: 4028

#### バイアル初期化

オートサンプラが、グリッパ内にまだバイアルがある間に初期化しようとしました。

初期化中、オートサンプラは、モーターエンコーダのモニタ中にグリッパフィンガーを開閉することによって、グリッパを正常に操作できるかどうかをチェックします。初期化が開始されたとき、グリッパ内にまだバイアルがある場合には、グリッパフィンガーは閉じず、エラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

1 グリッパ内にまだバイアルがある。 ユーザーインターフェースの **リリー スバイアル**機能を使用して、バイア ルを取り除きます。オートサンプラ を再初期化します。

#### 7 エラー情報

オートサンプラのエラーメッセージ

### Safety Flap Missing

Error ID: 4032

#### 安全フラップ不良

安全フラップが検出されませんでした。

サンプルを注入するためにニードルがニードルシートに降りる前に、安全フラップは定位置にロックされます。次に、グリッパは安全フラップをニードルから除去する動作で安全フラップをチェックします。グリッパが安全フラップの位置を越えて移動することができた (安全フラップが位置にない)場合には、エラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

1 安全フラップがない、または壊れ Agilent のサービス担当者に連絡している。 てください。

### Vial in Gripper

Error ID: 4033

#### グリッパ内にバイアルあり

グリッパアームが、まだグリッパ内にバイアルがある間に移動しようとしました。

サンプリング動作の特定のステージでは、グリッパがバイアルを保持することはできません。オートサンプラは、モーターエンコーダのモニタ中に、グリッパフィンガーを開閉することによって、サンプルのバイアルがグリッパ内にあるかどうかをチェックします。グリッパフィンガーが閉じることができなかった場合には、エラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

1 グリッパ内にまだバイアルがある。 ユーザーインターフェースの **リリー スバイアル**機能を使用して、バイア ルを取り除きます。オートサンプラ を再初期化します。

#### 7 エラー情報

オートサンプラのエラーメッセージ

### Missing Wash Vial

Error ID: 4035, 4542, 4707

#### 洗浄用バイアルが見つからない

メソッドでプログラムされた洗浄用バイアルが見つかりません。

グリッパアームがサンプルトレイからバイアルを取り上げるとき、プロ セッサは、グリッパモーターのエンコーダをモニタします。バイアルが存 在する場合には、グリッパフィンガーを閉じる動作は、バイアルによって 制限されます。一方、バイアルが存在しない場合には、グリッパフィン ガーの閉じる動作が大きくなります。これはプロセッサによって検出され (エンコーダの位置)、エラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 対策

バイアルがない。

1 メソッドで定義された位置に洗浄 洗浄用バイアルを正しいポジション に置くか、メソッドを変更します。

#### Invalid Vial Position

Error ID: 4042

#### 無効なバイアルポジション

メソッドまたはシーケンス内で設定されているバイアルポジションが存在 しません。

どのサンプルトレイが取り付けられているかは、トランスポートアセンブ リのフレックスボード上にある反射センサにより自動的にチェックされま す。バイアルのポジションが現在のサンプルトレイのコンフィグレーショ ン内に存在しないと、このエラーメッセージが生成されます。

#### 考えられる原因

#### 1 間違ったトレイがインストールさ れている。

# が間違っている。

ボードの故障)。

#### 対策

正しいトレイを取り付けるか、メ ソッドまたはシーケンスを変更しま す。

2 メソッドまたはシーケンス内で設 取り付けれらたトレイがメソッド設 定されているバイアルポジション定と一致しているかを確認します。

3 トレイの認識の誤り (サンプルト サンプルトレイの背面にあるコー レイが汚れている、またはトランディング表面が汚れていないかを確 スポートアセンブリのフレックス 認します。問題が解決しない場合は、 トランスポートアセンブリを交換し てください。

**エラー情報** オートサンプラのエラーメッセージ



### 8 メンテナンス

メンテナンスの概要118注意と警告119ファームウェアの更新121モジュールのクリーニング122安全フラップ、フレックスボード123トランスポートアセンブリ部品124メンテナンス機能125簡単な修理126ニードルアセンブリの交換127ニードルシートアセンブリの交換130ロータシールの交換133メタリングシールとピストンの交換137グリッパアームの交換142インタフェースボードの交換145モジュールのファームウェアの交換147

この章では、モジュール のメンテナンスについて説明します。

#### 8 メンテナンス メンテナンスの概要

### メンテナンスの概要

モジュールは、簡単にメンテナンスできるように設計されています。メンテナンスは、システムスタックを維持したままモジュールの正面から行うことができます。

注記

修理可能な部品は内部にありません。

モジュールを開けないでください。

### 注意と警告

#### 警告

#### 人身障害と製品の損害

アジレントは、全部または一部において、製品を不正に利用したり、製品を許可なく改変、調整、修正した場合、アジレント製品ユーザーガイドに従わなかった場合、または適用される法律、法令に違反して製品を使用した場合に生じるいかなる損害にも責任を負いません。

→ アジレント製品は、アジレント製品ユーザーガイドに記載された 方法で使用してください。

#### 警告

#### 尖った金属の先端

機器の尖った先端部分が怪我の原因になることがあります。

→ 人身障害を防ぐために、尖った金属部分に触れる際には注意してください。

#### 警告

有毒、可燃性および有害な溶媒、サンプル、試薬

溶媒、サンプル、および試薬の取り扱いには、健康や安全性を脅か す危険性が伴うことがあります。

- → これらの物質を取り扱う場合は、供給元の提供する物質の取り扱いおよび安全データシートに記載された適切な安全手順 (保護眼鏡、安全手袋、および防護衣の着用など)に従ってください。
- → 使用する物質の量は、分析のために必要な最小限の量に抑えてください。
- → 爆発性雰囲気の中で機器を操作することはおやめください。

#### 8 メンテナンス 注意と警告

#### 注意

#### 外部装置の安全規格

→機器に外部装置を接続する場合は、外部装置のタイプに適した安全規格に従ってテスト、承認されたアクセサリユニットのみを使用してください。

#### 警告

#### 感電

モジュールの修理作業によって人身障害が起こる恐れがあります (カバーを開けたままにして感電するなど)。

- → 本装置のカバーは取り外さないでください。
- → モジュール内部の修理は、有資格者だけに許可されています。

#### 注記

オートサンプラの電子機器により、上部カバーと上部発泡材を取り外した状態ではオートサンプラは運転できません。メインボード上の安全ランプスイッチによって、ファンの動作が直ちに抑制されます。他の電子部品の電圧は 30 秒後に切られます。ステータスランプが赤色に点灯し、エラーがユーザーインタフェースのログブックに記録されます。必ず上部カバーが所定の位置に設置された状態で検出器を操作してください。

### ファームウェアの更新

モジュールは FLASH EPROMS に適合します。EPROMS により、LabAdvisor、 Instant Pilot (G4208A)、LC ファームウェアツールから機器のファーム ウェアを更新できます。『「モジュールのファームウェアの交換」147ペー ジ図』も参照してください。

### モジュールのクリーニング

モジュールケースをクリーニングする際は、少量の水または弱い洗剤を水で薄めた溶液に浸した柔らかい布を使用してください。

#### 警告

モジュールの電子コンパートメントに液体が入ると、感電やモジュールの損傷を引き起こす恐れがあります。

- → クリーニング中は多量の水分を含んだ布を使用しないでください。
- → 流路内の連結部を開く前には必ず、すべての溶媒ラインを排水してください。

## 安全フラップ、フレックスボード

安全フラップとフレックスボードの交換は、アジレントの訓練を受けた サービス要員だけが行うことを強くお勧めします。

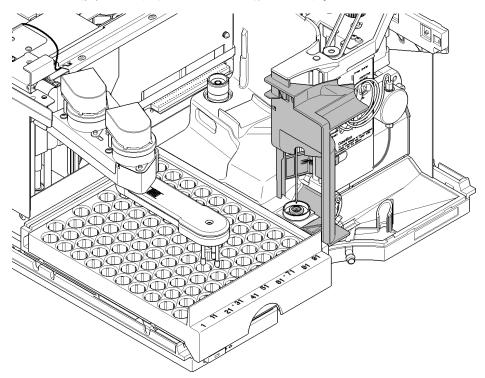


図 17 安全フラップ

#### 8 メンテナンス トランスポートアセンブリ部品

### トランスポートアセンブリ部品

モータの調節やドライブベルトのテンション調整は、トランスポートアセンブリを正しく操作するために重要です。ドライブベルトとグリッパアセンブリの交換は、アジレントの訓練を受けたサービス要員だけが行うことを強くお勧めします。トランスポートアセンブリには、他に現場で交換できる部品はありません。その他のコンポーネント(フレックスボード、スピンドル、プラスチック製部品)に不具合がある場合、ユニット全体を交換する必要があります。

### メンテナンス機能

特定のメンテナンス作業では、部品にアクセスしやすいように、ニードルアーム、メタリングデバイス、グリッパアセンブリを所定の位置に移動させる必要があります。メンテナンス機能は、これらのアセンブリを適切なメンテナンスポジションに移動させます。詳細は、『「メンテナンス機能」68ページ図』を参照してください。

#### 8 メンテナンス 簡単な修理

### 簡単な修理

本節で説明する手順は、オートサンプラをスタックの所定の位置に設置したまま行えます。手順の一部は頻繁に行う必要があります。

表 11 メンテナンス作業

手順	標準的な実行時期	所要時間	注記
ニードルアセンブリ の交換	ニードルが破損したり、詰 まっている場合	15 分	『「ニードルアセンブリの交 換」127 ページ 図』を参照
シートアセンブリの 交換	シートが破損や詰まりの兆候 を示す場合	10 分	『「ニードルシートアセンブ リの交換」130ページ 図』 を参照
ロータシールの交換	注入が約 30,000 ~ 40,000 回を越えたとき、あるいは リークや摩耗が発生したとき	30 分	『「ロータシールの交換」133 ページ 図』を参照
メタリングシールの 交換	オートサンプラの再現性から、シールが摩耗していると 判断できる場合	30 分	『「メタリングシールとピス トンの交換」137 ページ 図』 を参照
グリッパアームの交 換	グリッパアームに不具合があ る場合	10 分	『「グリッパアームの交換」 142 ページ 図』を参照

### ニードルアセンブリの交換

**日時:** ニードルが明らかに破損している場合

ニードルが詰まっている場合

必要なツール: 説明

スパナ、1/4 インチ (HPLC ツールキットに付属) 2.5 mm 六角レンチ (HPLC ツールキット内)

プライヤー 1 組

必要な部品: 番号 部品番号 説明

1 G1313-87201 ニードルアセンブリ

または 1 G1313-87202 G-1313-87101 ニードルシート用ニードルアセン

ブリ (900 μL ループキャップ)

**必要な準備:** ・ メンテナンス機能 [ニードル交換]の [スタート]を選択します(

『「ニードル交換」69ページ 図』参照)。

・ ニードルがニードルシートの上、約 15 mm に設置されている場合、上部前

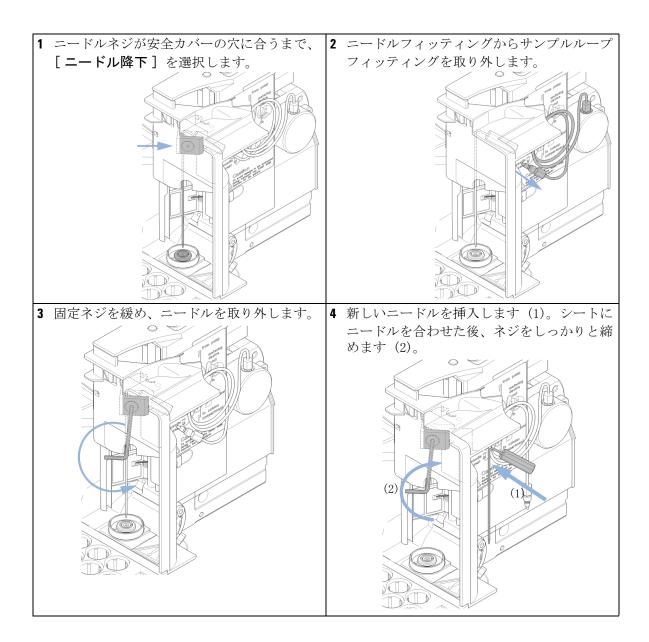
面カバーを取り外します。

### 警告 人身傷害

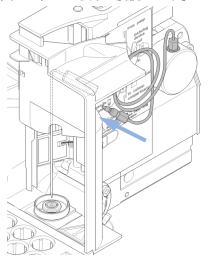
怪我をしないように、オートサンプラの操作中はニードルエリアに 指を触れないでください。

- → 安全フラップを所定の位置から折り曲げたり、安全カバーを取り 外さないでください。
- → グリッパがニードルの下にあるときにグリッパにバイアルを挿入 したり、グリッパからバイアルを取り出さないでください。

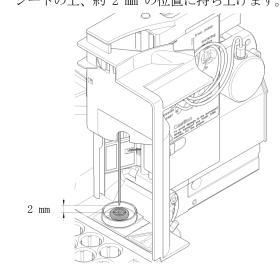
#### 8 メンテナンス ニードルアセンブリの交換



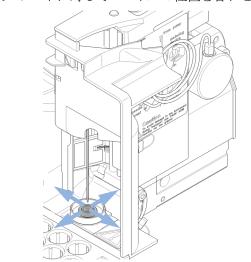
**5** ニードルフィッティングにサンプルループフィッティングを再び接続します。



**6** [ニードルアップ] を使用して、ニードルを シートの上、約 2 mm の位置に持ち上げます。



7 シートに対してニードルの位置を合わせます。



#### 次のステップ:

- 8 次のステップ:
- **9** この作業が完了すると、フロントカバーを取り付けます。
- **10** メンテナンス機能 [ニードル交換]の [終了]を選択します(『「ニードル交換」 69 ページ 図』参照)。

### ニードルシートアセンブリの交換

**日時:** シートが明らかに破損している場合

シートキャピラリが詰まっている場合

必要なツール: 説明

スパナ、1/4 インチ (HPLC ツールキットに付属)

マイナスドライバ

必要な部品: 番号 部品番号 説明

1 G1313-87101 ニードルシートアセンブリ (内径 0.17 mm、2.3 μL)

または 1 G1313-87103 ニードルシートアセンブリ (0.12 mm 内径 1.2 μL)

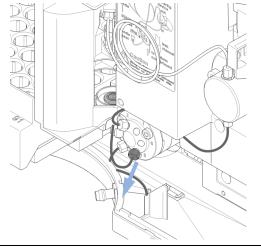
**必要な準備:** ・ メンテナンス機能 [ニードル交換]の [スタート]を選択します

(『「**ニードル交換**」69ページ 図』参照)。 ・ 前面カバーを取り外します。

• [ニードル交換]機能の[ニードルアップ]コマンドを使用し、ニードル

をさらに 1 cm 持ち上げます。

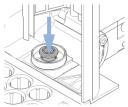
1 インジェクションバルブ (ポート 5) から シートキャピラリフィッティングを切り離し ます。



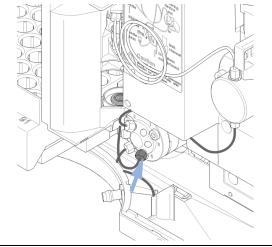
2 マイナスドライバーを使用すると、ニードル シートを取り出すのが容易です。



す。所定の位置にシートをしっかり押し込み ます。



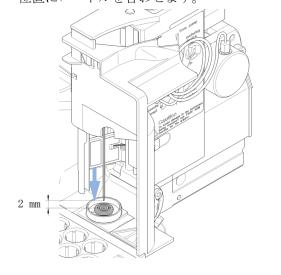
3 新しいニードルシートアセンブリを挿入しま 4 インジェクションバルブのポート 5 にシー トキャピラリフィッティングを接続します。



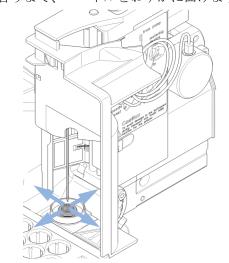
#### 8 メンテナンス

ニードルシートアセンブリの交換

**5 [ ダウン**] を使用し、シート上の約 2 mm の **| 6** シートに対してニードルの位置を合わせま 位置にニードルを合わせます。



す。必要に応じて、ニードルの位置が正しく 合うまで、ニードルをわずかに曲げます。



#### 次のステップ:

- 7 この作業が完了すると、フロントカバーを取り付けます。
- **8** メンテナンス機能 [ニードル交換] の [終了] を選択します (『「ニードル交換」 69 ページ 図』参照)。

### ロータシールの交換

日時: 注入量の再現性が悪く

インジェクタバルブがリークする

必要なツール: 説明

スパナ、1/4 インチ (HPLC ツールキットに付属) 9/64 inch 六角レンチ (HPLC ツールキット内)

必要な部品: 番号 部品番号 説明

1 0100-1853 ロータシール (Vespel) 1 0100-1849 ロータシール (Tefzel) 1 0101-1416 ロータシール (PEEK)

**必要な準備:** ・ フロントカバーを取り外します。

リークチューブを取り外します(必要な場合)。

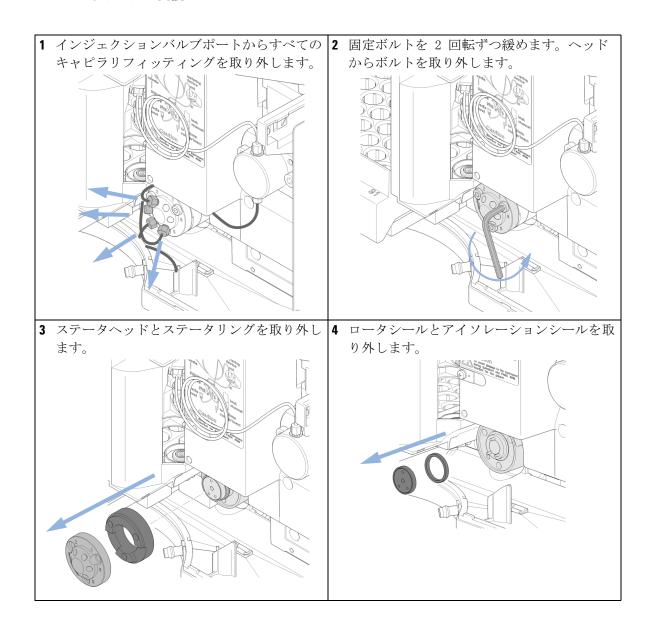
#### 注意

ステータヘッドの取り外し

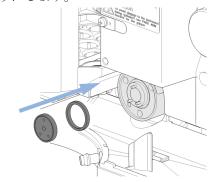
ステータフェースは、ステータヘッドによって固定されています。ステータヘッドを取り外す場合は、ステータフェースがバルブの外に落ちる恐れがあります。

→ ステータフェースへの損傷を防ぐように、バルブを慎重に取り扱います。

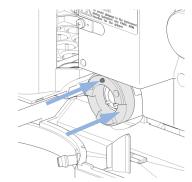
#### 8 メンテナンス ロータシールの交換



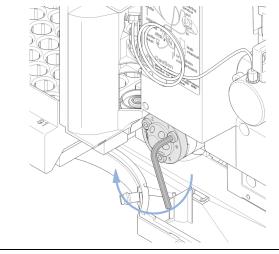
5 新しいロータシールとアイソレーションシールを取り付けます。アイソレーションシール内側の金属スプリングがバルブ本体に向くようにします。



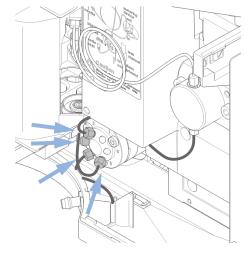
6 12 時の位置で手前を向いた 2 つのピンの短い方にステータリングを取り付けます。リングがバルブ本体に平らに設置するようにします



7 ステータヘッドを取り付けます。ステータ ヘッドが固定するまで、ボルトを交互に 2 回転ずつ締めます。

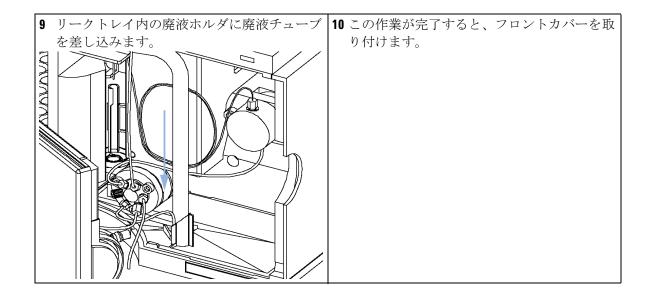


**8** ポンプのキャピラリをバルブポートに再接続します(「配管接続」を参照)。



#### 8 メンテナンス

ロータシールの交換



### メタリングシールとピストンの交換

日時: 注入量の再現性が悪く

メタリングデバイスのリーク

必要なツール: 部品番号 説明

スパナ、1/4 インチ (HPLC ツールキットに付属)

4 mm 六角レンチ (HPLC ツールキット内)

8710-2411 3 mm 六角レンチ (HPLC ツールキット内)

必要な部品: 番号 部品番号 説明

1 5063-6589 メタリングシール (2 個)、100 μL アナリティカル

ヘッド用

1 0905-1294 メタリングシール (1 個)、900 μL アナリティカル

ヘッド用

1 5063-6586 ピストン (詰まりまたは汚れがある場合のみ)

1 5062-8587 メタリングプランジャ、900 μL アナリティカルヘッ

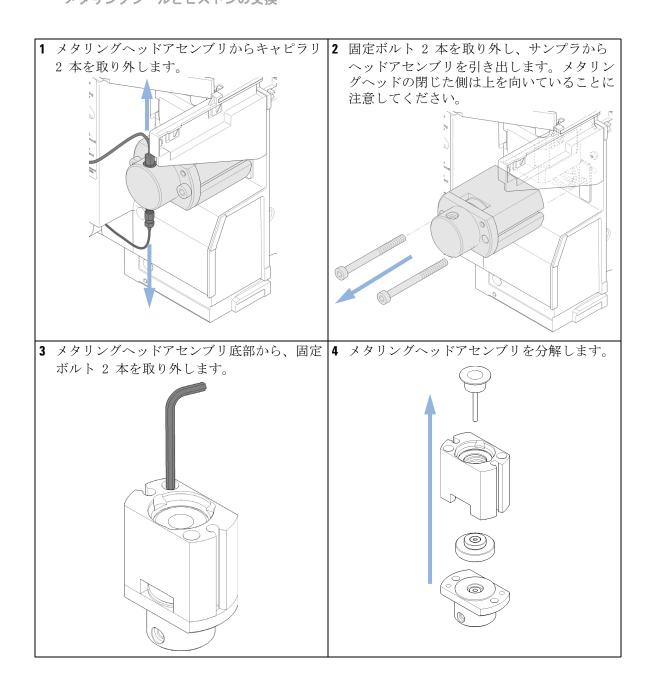
ド用(傷付いたり、汚れた場合にだけ)

**必要な準備:** ・ メンテナンス機能 [ピストン交換]の[スタート]を選択します(『「ピ

ストン交換 | 70 ページ 図』参照)。

前面カバーを取り外します。

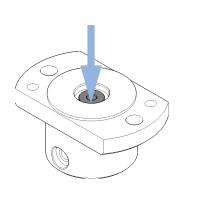
#### **8** メンテナンス メタリングシールとピストンの交換



に取り外します。糸くずが出ない布を使用し てチャンバを清掃します。すべての粒状物質 を取り除くようにします。



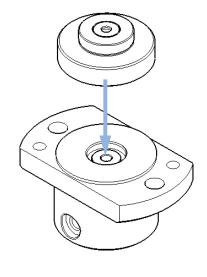
**5** 小さなドライバーを使用して、シールを慎重 **6** 新しいシールを取り付けます。所定の位置に シールをしっかり押し込みます。



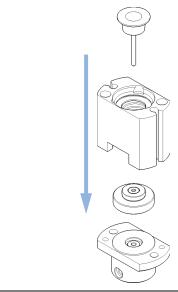
### 8 メンテナンス

メタリングシールとピストンの交換

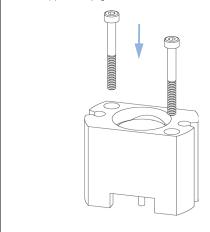
**7** シール上にピストンガイドを置きます。



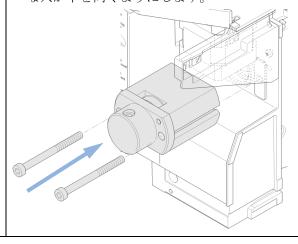
8 メタリングヘッドアセンブリを再び組み立て ます。底部にピストンを慎重に挿入します。 メタリングヘッドの閉じた側は、2 つキャピ ラリ穴の低い方の 1 つと同じ側にする必要 があります。

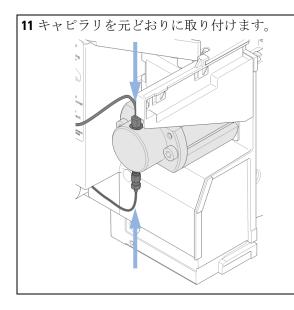


りと締めます。



9 固定ボルトを取り付けます。ボルトをしっか 10 オートサンプラにメタリングヘッドアセンブ リを取り付けます。メタリングヘッドの大き な穴が下を向くようにします。





#### 次のステップ:

- 12 この作業が完了すると、フロントカバーを取 り付けます。
- **13** メンテナンス機能 [ピストン交換]の [終 **了**] を選択します(『「ピストン交換」70 ページ 図』参照)。

#### 8 メンテナンス グリッパアームの交換

### グリッパアームの交換

日時: グリッパアームの故障

必要なツール: 説明

まっすぐにした紙クリップ

必要な部品: 番号 部品番号 説明

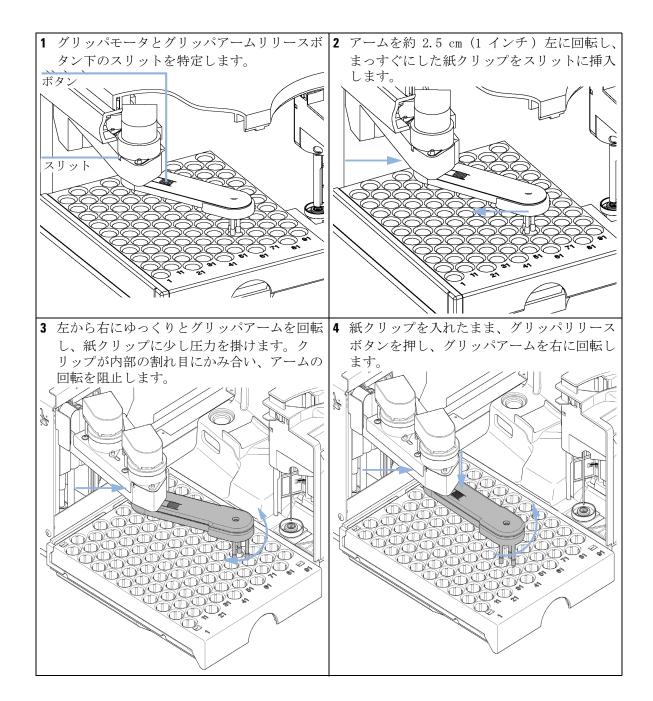
1 G1313-60010 グリッパアセンブリ

**必要な準備:** ・ メンテナンス機能 [グリッパの交換]の [スタート]を選択します

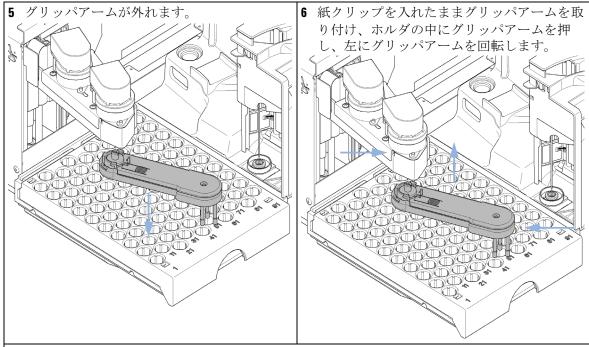
(『「グリッパの交換」72ページ 図』参照)。

オートサンプラへの電源を切ります。

前面カバーを取り外します。



#### **8** メンテナンス グリッパアームの交換



#### 次のステップ:

- **7** この作業が完了すると、フロントカバーを取り付けます。
- 8 オートサンプラへの電源を入れます。

## インタフェースボードの交換

日時: 設置時または故障した場合

必要なツール: 説明

マイナスドライバ

必要な部品: 番号 説明

1 インタフェースボード

### 注意

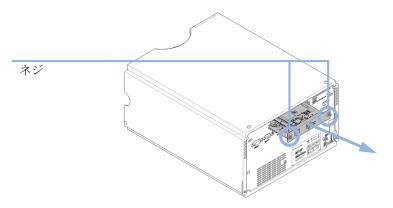
電子ボードは静電気放電 (ESD) に敏感で、損傷しないように注意して取り扱う必要があります。電子ボードや部品に触れると、静電気放電を引き起こす可能性があります。

ESD は電子ボードやコンポーネントを損傷する可能性があります。

- → 必ずボードの端を持ち、電子部品を触れないでください。電子ボードや部品を取り扱う際は、必ず静電気防護具(静電気防止用ストラップなど)を使用してください。
- **1** 主電源スイッチでオートサンプラを切ります。
- 2 インターフェイスボードコネクタからケーブルを外します。
- **3** ネジを緩めます。オートサンプラからインタフェイースボードを引き出します。
- **4** インタフェースボードを取り付けます。ネジを締めます。

## **8 メンテナンス** インタフェースボードの交換

5 ボードコネクタにケーブルを再び接続します。



## モジュールのファームウェアの交換

**日時:** 新しいファームウェアをインストールする必要がある場合

- 新しいバージョンにより、古いバージョンの問題を解決する場合
- すべてのシステムを同じ (バリデーション済み) リビジョンに保つ場合

古いファームウェアをインストールする必要がある場合

- すべてのシステムを同じ (バリデーション済み) リビジョンに保つ場合
- 新しいファームウェアの新しいモジュールをシステムに追加する場合
- サードパーティ製ソフトウェアに特別なバージョンが必要な場合

#### 必要なツール: 説明

LAN/RS-232 ファームウェア更新ツール

または

Agilent 診断用ソフトウェア

または

インスタントパイロット G4208A

(モジュールがサポートしている場合のみ)

#### 必要な部品: 番号 説明

1 Agilent ホームページからのファームウェア、ツール、およびドキュメント

#### **必要な準備:** ファームウェア更新ツールに付属するドキュメントをお読みください。

モジュールのファームウェアをアップグレード / ダウングレードするには、次の操作を行います。

- 1 必要なモジュールファームウェア、最新の LAN/RS-232 ファームウェア 更新ツール、アジレントウェブサイトにある付属文書をダウンロードします。
  - http://www.chem.agilent.com/scripts/cag\_firmware.asp.
- **2** モジュールにファームウェアを読み込むには、付属のドキュメントの手順に従います。

#### モジュール特定情報

このモジュールの特定情報はありません。

## **8 メンテナンス** モジュールのファームウェアの交換



## ョ メンテナンス用部品と器材

メインアセンブリ 150 アナリティカルヘッドアセンブリ 151 バイアルトレイ 153 標準オートサンプラアクセサリキット 155 メンテナンスキット 156 マルチ注入キット 157 外部トレイ 158

この章では、メンテナンス用部品について説明します。

## 9 メンテナンス用部品と器材 メインアセンブリ

# メインアセンブリ

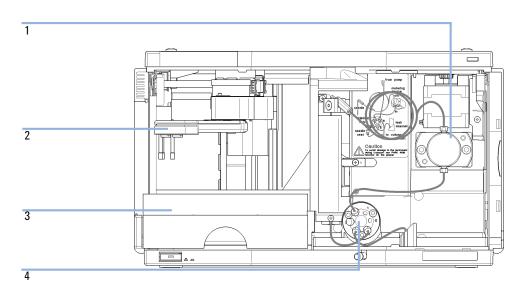


図 18 オートサンプラのメインアセンブリ

品目	部品番号	説明
1	01078-60003	アナリティカルヘッドアセンブリ、100 μL
2	G1313-60010	グリッパアセンブリ
3	G1329-60011	温度制御可能なトレイ、100 x2 mL バイアル
4	0101-1422	インジェクションバルブ
	G1351-68701	外部接点および BCD 出力のあるインタフェースボード (BCD)
	01090-87306	キャピラリ熱交換器

# アナリティカルヘッドアセンブリ

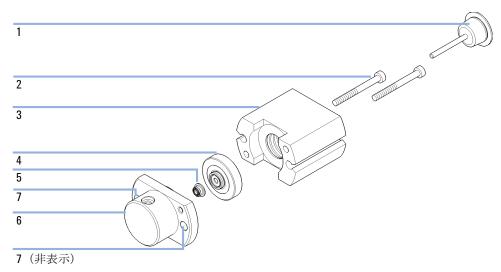


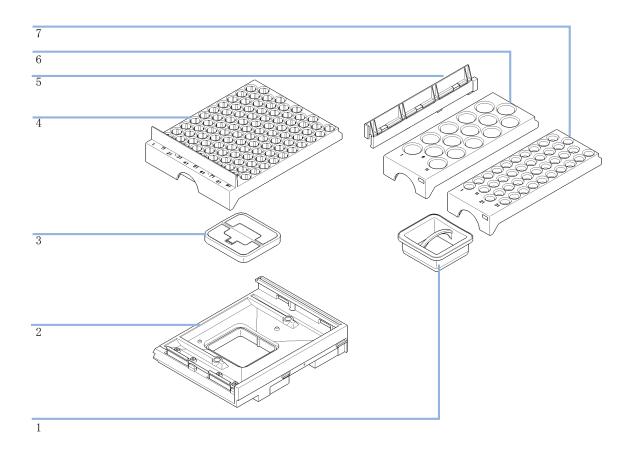
図 19 アナリティカルヘッドアセンブリ

品目	部品番号	説明
	01078-60003	アナリティカルヘッドアセンブリ、100 μL
1	5063-6586	ピストン(詰まりまたは汚れがある場合のみ)
2	0515-0850	ネジ、M4、長さ 40 mm
3	01078-23202	アダプタ
4	5001-3739	サポートシールアセンブリ
5	5063-6589	メタリングシール(2 個)、100 $\mu$ L アナリティカルヘッド用
6	01078-27710	ヘッド本体
7	0515-2118	ネジ、M5、60 mm 長

# 9 メンテナンス用部品と器材 アナリティカルヘッドアセンブリ

品目	部品番号	説明
	G1313-60007	アイテム $1\sim 6$ を含むアナリティカルヘッドアセンブリ(900 $\mu$ L)、最大圧力 $400$ bar( $G1329B$ )および $200$ bar( $G1329A$ )
1	5062-8587	メタリングプランジャ、900 μL アナリティカルヘッ ド用 (傷付いたり、汚れた場合にだけ)
2	0515-0850	ネジ
3	01078-23202	アダプタ
4	5001-3764	サポートシールアセンブリ、900 μL
5	0905-1294	メタリングシール、900 μL
6	G1313-27700	ヘッド本体、900 μL
7	0515-2118	ネジ、M5、60 mm 長

# バイアルトレイ



## 9 メンテナンス用部品と器材

バイアルトレイ

品目	部品番号	説明
1	G1329-43200	エアチャネルアダプタ
2	G4226-47200	トレイベース
3	G4226-43200	プラグ
	G1313-09101	スプリング
4	G1329-60011	温度制御可能なトレイ、100 x2 mL バイアル
5	0570-1574	スプリングのツメ
6	G1313-44513	ハーフトレイ、15 x6 mL バイアル
7	G1313-44512	ハーフトレイ、40 x2 mL バイアル

# 標準オートサンプラアクセサリキット

部品番号	説明
5063-6527	チューブアセンブリ 内径 6 mm、外径 9 mm, 1.2 m (廃液へ)
5181-1519	CAN ケーブル、Agilent モジュール間、1 m
5959-3890	ラベル付きハーフトレイ
9222-0518	ビニール袋
01090-87306	キャピラリ熱交換器
G1313-44101 (3x)	フィンガキャップ
G1329-40321	ドア前面 CA
G1329-43200	エアチャネルアダプタ
G1329-44111	カバー断熱材
G1329-90122	1200 サンプラドアアップグレード技術ノート (英語)

## 9 メンテナンス用部品と器材 メンテナンスキット

# メンテナンスキット

部品番号	説明
0101-1416	ロータシール (PEEK)
G1313-87201	ニードルアセンブリ
G1313-87101	ニードルシートアセンブリ (内径 0.17 mm、2.3 μL)
5063-6589	メタリングシール(2 個 )、100 μL アナリティカルヘッド用
5063-6506	フィンガーキャップ $(3 \space 6)^1$

<sup>1</sup> 再注文は 15 個パック

## マルチ注入キット

# マルチ注入キット

部品番号	説明
G1313-87307	シートキャピラリ、500 μL, 0.5 mm 内径
G1313-87308	シートキャピラリ、1500 μL, 0.9 mm 内径
0101-0301	シートキャピラリ、5000 μL
5022-6515	ユニオン ZDV

## 9 メンテナンス用部品と器材 外部トレイ

# 外部トレイ

部品番号 説明

G1313-60004 外部トレイ

G1313-27302 使い捨てチューブ



# 10 ケーブルの識別

ケーブル概要 160
アナログケーブル 163
リモートケーブル 165
BCD ケーブル 169
外部接点ケーブル 172
CAN/LAN ケーブル 173
補助ケーブル 174
RS-232 ケーブル 175

この章では、モジュールに使用されるケーブルについて説明します。

## **10** ケーブルの識別 ケーブル概要

## ケーブル概要

注記

安全規準または EMC 規格に適合した方法で装置を正しく動作させるために、Agilent Technologies 製以外のケーブルは使用しないでください。

### アナログケーブル

部品番号 説明

35900-60750 Agilent モジュールから 3394/6 インテグレータまで

**35900-60750** Agilent 35900A A/D コンバータ

**01046-60105** アナログケーブル (BNC から汎用、スペードラグ)

### リモートケーブル

部品番号 説明

03394-60600 Agilent モジュールから 3396A シリーズ I インテグレータま

で

3396 シリーズ II/3395A インテグレータについては、『「リモートケーブル」 165 ページ 図』 セクションの詳細を参照し

てください。

**03396-61010** Agilent モジュールから 3396 シリーズ III/3395B インテグ

レータまで

5061-3378 Agilent モジュールから Agilent 35900 A/D コンバータ

(または HP 1050/1046A/1049A) まで

**01046-60201** Agilent モジュールから汎用まで

### BCD ケーブル

部品番号 説明

03396-60560 Agilent モジュールから 3396 インテグレータまで

**G1351-81600** Agilent モジュールから汎用まで

### CAN ケーブル

部品番号 説明

**5181-1516** CAN ケーブル、Agilent モジュール間、0.5 m

**5181-1519** CAN ケーブル、Agilent モジュール間、1 m

### LAN ケーブル

部品番号 説明

5023-0203 クロスオーバーネットワークケーブル、シールド付き、3 m

(ポイントツーポイント接続用)

5023-0202 ツイストペアネットワークケーブル、シールド付き、7 m

(ポイントツーポイント接続用)

#### 外部接点ケーブル

部品番号 説明

**G1103-61611** 外部接続ケーブル - Agilent モジュールインタフェース

ボードから汎用まで

### **10** ケーブルの識別 ケーブル概要

## RS-232 ケーブル

部品番号 説明

**G1530-60600** RS-232 ケーブル、2 m

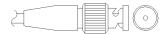
RS-232 ケーブル、2.5 m

機器から PC まで、9 ピン - 9 ピン (メス) このケーブル のピンアウトは特殊で、プリンタやプロッタの接続はできません。このケーブルは、書き込みをピン 1-1、2-3、3-2、4-6、5-5、6-4、7-8、8-7、9-9 で行う、フルハンドシェー

クの「ヌルモデムケーブル」ともいいます。

5181-1561 RS-232 ケーブル、8 m

## アナログケーブル



アナログケーブルの一端は、Agilent モジュールに接続できる BNC コネクタになっています。もう一端は、接続する機器によって異なります。

## Agilent モジュールから 3394/6 インテグレータまで

部品番号 35900-60750	ピン 3394/6	ピン Agilent モジュール	シグナル名
	1		未接続
	2	シールド	アナログ -
3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2	3	センタ	アナログ +

# **10 ケーブルの識別** アナログケーブル

## Agilent モジュールから BNC コネクタまで

部品番号 8120-1840	ピン BNC	ピン Agilent モ ジュール	シグナル名
	シールド	シールド	アナログ -
		センタ	

## Agilent モジュールから汎用への接続

部品番号 01046-60105	ピン	ピン Agilent モ ジュール	シグナル名
	1		未接続
JE,	2	黒	アナログ -
	3	赤	アナログ +
T			
75			

## リモートケーブル



このタイプのケーブルの一端は、Agilent モジュールに接続できる APG (Analytical Products Group) リモートコネクタになっています。もう一端は、接続する機器によって異なります。

## Agilent モジュールと 3396A インテグレータ

部品番号 03394-60600	ピン 3396A	ピン Agilent モ ジュール	シグナル名	アク ティブ (TTL)
	9	1 - 白	デジタルグ ラウンド	
80 15	NC	2 - 茶	プレラン	低
	3	3 - 灰	スタート	低
1 • 9	NC	4 - 青	シャットダ ウン	低
	NC	5 - ピンク	未接続	
	NC	6 - 黄	電源オン	高
	5, 14	7 - 赤	レディ	高
	1	8 - 緑	ストップ	低
	NC	9 - 黒	スタートリ クエスト	低
	13, 15		未接続	

### **10** ケーブルの識別 リモートケーブル

# Agilent モジュールから 3396 シリーズ II/3395A インテグレータまで

ケーブル Agilent モジュールから 3396A シリーズ I インテグレータまで (03394-60600) のインテグレータ側のピン #5 を切断して使用します。切断しないで使用すると、インテグレータは START; not ready を印字します。

# Agilent モジュールから 3396 シリーズ III/3395B インテグレータまで

部品番号 03396-61010	ピン 33XX	ピン Agilent モジュール	シグナル名	アク ティブ (TTL)
	9	1 - 白	デジタルグ ランド	
80 15	NC	2 - 茶	プレラン	低
	3	3 - 灰	スタート	低
1 • 9	NC	4 - 青	シャットダ ウン	低
	NC	5 - ピンク	未接続	
	NC	6 - 黄	電源オン	高
	14	7 - 赤	レディ	高
	4	8 - 緑	ストップ	低
	NC	9 - 黒	開始要求	低
	13, 15		未接続	

## Agilent モジュールから Agilent 35900 A/D コンバータまで

部品番号 5061-3378	ピン 35900 A/D	ピン Agilent モジュール	シグナル名	アク ティブ (TTL)
	1 - 白	1 - 自	デジタルグ ランド	
	2 - 茶	2 - 茶	プレラン	低
)—   00 09	3 - 灰	3 - 灰	スタート	低
0 0 6 0	4 - 青	4 - 青	シャットダ ウン	低
	5 - ピンク	5 - ピンク	未接続	
	6 - 黄	6 - 黄	電源オン	高
	7 - 赤	7 - 赤	レディ	高
	8 - 緑	8 - 緑	ストップ	低
	9 - 黒	9 - 黒	開始要求	低

# **10 ケーブルの識別** リモートケーブル

Agilent モジュールから汎用への接続

部品番号 01046-60201	ワイアの色	ピン Agilent モジュール	シグナル名	アク ティブ (TTL)
A 0 1	Ή	1	デジタルグ ラウンド	
DO KEY	茶	2	プレラン	低
	灰	3	スタート	低
S O 15	青	4	シャットダ ウン	低
	ピンク	5	未接続	
	黄	6	電源オン	高
	赤	7	レディ	高
	緑	8	ストップ	低
	黒	9	スタートリ クエスト	低

# BCD ケーブル



BCD ケーブルの一端は、Agilent モジュールに接続できる 15 ピンの BCD コネクタになっています。もう一端は、接続する装置によって異なります。

# **10** ケーブルの識別 BCD ケーブル

Agilent モジュールから汎用まで

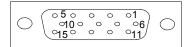
部品番号 G1351-81600	ワイヤの色	ピン Agilent モジュール	シグナル名	BCD の桁
	緑	1	BCD 5	20
	紫	2	BCD 7	80
	青	3	BCD 6	40
	黄	4	BCD 4	10
	黒	5	BCD 0	1
	オレンジ色	6	BCD 3	8
	赤	7	BCD 2	4
	茶	8	BCD 1	2
	灰色	9	デジタルグ ランド	灰色
	灰 / ピンク	10	BCD 11	800
	赤 / 青	11	BCD 10	400
	白/緑	12	BCD 9	200
	茶 / 緑	13	BCD 8	100
	未接続	14		
	未接続	15	+ 5 V	Low

## Agilent モジュールから 3396 インテグレータまで

部品番号 03396-60560	ピン 3396	ピン Agilent モジュール	シグナル名	BCD の 桁
	1	1	BCD 5	20
8 • 15	2	2	BCD 7	80
	3	3	BCD 6	40
	4	4	BCD 4	10
	5	5	BCD0	1
	6	6	BCD 3	8
	7	7	BCD 2	4
	8	8	BCD 1	2
	9	9	デジタルグ ランド	
	NC	15	+ 5 V	Low

## **10** ケーブルの識別 外部接点ケーブル

## 外部接点ケーブル

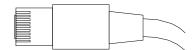


外部接点ケーブルの一端は、Agilent モジュールのインタフェースボード に接続できる 15 ピンプラグになっています。もう一端は汎用です。

Agilent モジュール インタフェースボードから汎用へ

部品番号 G1103-61611	カラー	ピン Agilent モジュール	シグナル名
	白	1	EXT 1
	茶	2	EXT 1
	緑	3	EXT 2
	黄	4	EXT 2
	灰色	5	EXT 3
	ピンク	6	EXT 3
	青	7	EXT 4
	赤	8	EXT 4
	黒	9	未接続
	紫	10	未接続
	灰 / ピンク	11	未接続
	赤 / 青	12	未接続
	白/緑	13	未接続
	茶 / 緑	14	未接続
	白/黄	15	未接続

# CAN/LAN ケーブル



CAN/LAN ケーブルの両端は、Agilent モジュールの CAN または LAN コネクタに接続できるモジュラプラグになっています。

## CAN ケーブル

部品番号	説明
5181-1516	CAN ケーブル、Agilent モジュール間、0.5 m
5181-1519	CAN ケーブル、Agilent モジュール間、1 m

### LAN ケーブル

部品番号	説明
5023-0203	クロスオーバーネットワークケーブル、シールド付き、 $3\ \mathrm{m}$ (ポイントツーポイント接続用)
5023-0202	ツイストペアネットワークケーブル、シールド付き、 7 m (ポイントツーポイント接続用)

## **10** ケーブルの識別 補助ケーブル

# 補助ケーブル



補助ケーブルの一端は、Agilent デガッサに接続できるモジュラプラグになっています。もう一端は汎用です。

## Agilent デガッサから汎用への接続

部品番号 G1322-81600	カラー	ピン Agilent 1100	シグナル名
	白	1	グランド
	茶	2	圧力シグナル
	緑	3	
	黄	4	
	灰色	5	DC + 5 V IN
	ピンク	6	ベント

## RS-232 ケーブル

部品番号 説明

G1530-60600 RS-232 ケーブル、2 m

RS-232 ケーブル、2.5 m

機器から PC まで、9 ピン -9 ピン ( メス ) このケーブル のピンアウトは特殊で、プリンタやプロッタの接続はできません。このケーブルは、書き込みをピン 1-1、2-3、3-2、4-6、5-5、6-4、7-8、8-7、9-9 で行う、フルハンドシェー

クの「ヌルモデムケーブル」ともいいます。

5181-1561 RS-232 ケーブル、8 m

# ケーブルの識別 RS-232 ケーブル



# 11 ハードウェア情報

ファームウェアについて 178

インタフェース 181

インタフェースの概要 184

8 ビットコンフィグレーションスイッチの設定 189

RS-232C の通信設定 191

特別な設定 192

電気的接続 194

シリアル番号情報 195

電気的接続 194

この章では、ハードウェアと電子機器に関して検出器の詳細を説明します。

# **11 ハードウェア情報** ファームウェアについて

## ファームウェアについて

本装置のファームウェアは、次の 2 つの独立したセクションで構成されています。

- レジデントシステムと呼ばれる機器固有ではないセクション
- メインシステムと呼ばれる機器固有のセクション

### レジデントシステム

ファームウェアのレジデントセクションは、すべての Agilent 1100/1200/1220/1260/1290 シリーズモジュールで同一です。次のような機能があります。

- 全通信機能 (CAN、LAN、および RS-232C)
- メモリー管理
- 「メインシステム」のファームウェアを更新する機能

## メインシステム

次のような機能があります。

- 全通信機能 (CAN、LAN、および RS-232C)
- メモリー管理
- 「レジデントシステム」のファームウェアを更新する機能

この他にメインシステムが備えている機器機能は、次のような一般機能に 分類できます。

- APG リモートを経由した同期実行
- エラー処理
- 診断機能
- 次のモジュール特有の機能
  - ランプコントロール、フィルタ動作、
  - 生データ収集、吸光度への変換などの内部イベント。

ファームウェアの更新

ファームウェアの更新は、以下のユーザインタフェースから行うことがで きます。

- ハードディスク上のローカルファイルを用いた PC とファームウェアの 更新ツール
- USB フラッシュディスクのファイルを用いたインスタントパイロット (G4208A)
- Agilent LabAdvisor ソフトウェア (B. 01. 03 以降)

ファイル名の付け方は、次の規則に従っています。

PPPP\_RVVV\_XX. dlb、ここで

PPPP は製品番号です。たとえば、G1315A/B DAD の 1315AB です。

R はファームウェアの改訂のことです。たとえば、G1315B の場合は A、 G1315C DAD の場合は B です。

WW は、改訂番号です。たとえば、102 は改訂 1.02 です。

XXX はファームウェアのビルド番号です。

ファームウェアの更新の説明については、メンテナンスの章のファーム ウェアの置換のセクション、またはファームウェアの更新ツールのドキュメ ントを参照してください。

注記

メインシステムの更新は、レジデントシステムにおいてのみ可能です。レジデ ントシステムの更新は、メインシステムにおいてのみ可能です。

メインシステムとレジデントシステムは同じセットのものである必要がありま す。

### 11 ハードウェア情報

ファームウェアについて

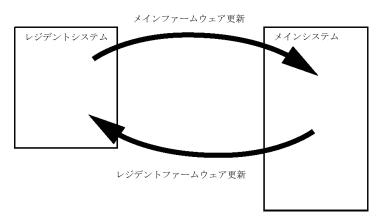


図 20 ファームウェア更新の仕組み

#### 注記

一部のモジュールは、そのメインボードのバージョンや初期ファームウェアバージョンにより、ダウングレードに制限があります。たとえば、G1315C DAD SL をファームウェアの改訂 B. 01. 02 以前や A. xx. xx にダウングレードすることはできません。

モジュールの中には特定のコントロールソフトウェア環境での操作を可能にするために復旧できるものがあります(G1314C から G1314B など)。この場合、復旧後のタイプの機能セットは使用できますが、復旧前の機能セットは失われます。再度、復旧処理を行うと(G1314B から G1314C など)オリジナルの機能セットが再び使用できるようになります。

これら具体的な情報のすべては、ファームウェアの更新ツールのドキュメントに記載されています。

ファームウェアの更新ツール、ファームウェア、ドキュメントは Agilent のウェブサイトから入手できます。

http://www.chem.agilent.com/EN-US/SUPPORT/DOWNLOADS/FIRM-WARE/Pages/LC.aspx

### インタフェース

Agilent 1200 Infinity シリーズのモジュールは、次のインタフェースを装備しています。

表 12 Agilent 1200 Infinity シリーズインタフェース

モジュール	CAN	LAN/BCD (オプ ション)	LAN (オン ボード)	RS-232	アナログ	APG リモート	特殊
ポンプ							
G1310B Iso Pump G1311B Quat Pump G1311C Quat Pump VL G1312B Bin Pump G1312C Bin Pump VL 1376A Cap Pump G2226A Nano Pump G5611A Bio-inert Quat Pump	2	はい	いいえ	はい	1	はい	
G4220A/B Bin Pump	2	いいえ	はい	はい	いいえ	はい	
G1361A Prep Pump	2	はい	いいえ	はい	いいえ	はい	CAN スレーブ用 CAN DC 出力
サンプラ							
G1329B ALS G2260A Prep ALS	2	はい	いいえ	はい	いいえ	はい	G1330B 冷却用

### **11 ハードウェア情報** インタフェース

表 12 Agilent 1200 Infinity シリーズインタフェース

モジュール	CAN	LAN/BCD (オプ ション)	LAN (オン ボード)	RS-232	アナログ	APG リモート	特殊
G1364B FC-PS G1364C FC-AS G1364D FC-mS G1367E HiP ALS G1377A HiP micro ALS G2258A DL ALS G5664A Bio-inert FC-AS G5667A Bio-inert Autosampler	2	はい	いいえ	はい	いいえ	はい	G1330B 冷却用 CAN スレーブ用 CAN DC 出力
G4226A ALS	2	はい	いいえ	はい	いいえ	はい	
検出器							
G1314B VWD VL G1314C VWD VL+	2	はい	いいえ	はい	1	はい	
G1314E/F VWD	2	いいえ	はい	はい	1	はい	
G4212A/B DAD	2	いいえ	はい	はい	1	はい	
G1315C DAD VL+ G1365C MWD G1315D DAD VL G1365D MWD VL	2	いいえ	はい	はい	2	はい	
G1321B FLD G1362A RID	2	はい	いいえ	はい	1	はい	
G4280A ELSD	いい え	いいえ	いいえ	はい	はい	はい	外部接点 自動ゼロ

表 12 Agilent 1200 Infinity シリーズインタフェース

モジュール	CAN	LAN/BCD (オプ ション)	LAN (オン ボード)	RS-232	アナログ	APG リモート	特殊
その他							
G1170A Valve Drive	2	いいえ	いいえ	いいえ	いいえ	いいえ	オンボード LAN を備えたホスト モジュール (例: G4212A/G4220A 等。必要な FW: B.06.40 or C06.40) または G1369C LAN カー ドが必要
G1316A/C TCC	2	いいえ	いいえ	はい	いいえ	はい	
G1322A DEG	いい え	いいえ	いいえ	いいえ	いいえ	はい	AUX
G1379B DEG	いい え	いいえ	いいえ	はい	いいえ	いいえ	AUX
G4227A フレック スキューブ	2	いいえ	いいえ	いいえ	いいえ	いいえ	
G4240A チップ キューブ	2	はい	いいえ	はい	いいえ	はい	CAN スレーブ用 CAN DC 出力 G1330A/B 用冷却 モジュール (不 使用)

注記

LAN 経由での制御には、検出器 (DAD/MWD/FLD/VWD/RID) が望ましいアクセスポイントとなります。モジュール間通信は、CAN を介して行います。

- CAN コネクタ (他のモジュールへのインタフェース)
- LAN コネクタ (コントロールソフトウェアへのインタフェース)

#### 11 ハードウェア情報 インタフェース

- RS-232C (コンピュータへのインタフェース)
- リモートコネクタ (他のアジレント製品へのインタフェース)
- アナログ出力コネクタ (シグナル出力用)

### インタフェースの概要

#### CAN

CAN は、モジュール間通信インタフェースです。これは、高速データ通信とリアルタイム要求をサポートする 2 線式シリアルバスシステムです。

#### LAN

これらのモジュールには、LAN カード用インタフェーススロット(Agilent G1369B/C LAN インタフェース)またはオンボード LAN インタフェース(検出器 G1315C/D DAD や G1365C/D MWD など)が装備されています。このインタフェースにより、PC で適切なコントロールソフトウェアを使用して、モジュール/システムを制御できます。

注記

Agilent 検出器 (DAD/MWD/FLD/VWD/RID) を使用したシステムの場合、LAN は DAD/MWD/FLD/VWD/RID に接続してください (データ負荷が高いため)。 Agilent 検出器がシステムに含まれていない場合、ポンプまたはオートサンプラに LAN インタフェースを取り付けてください。

### RS-232C (シリアル)

RS-232C コネクタは、適切なソフトウェアを使用して、コンピュータから RS-232C 接続を介してモジュールをコントロールする場合に使用します。このコネクタは、モジュールの背面にあるコンフィグレーションスイッチモジュールで設定することができます。RS-232C の通信設定 を参照してください。

注記

オンボード LAN を備えたメインボードで設定できるコンフィグレーションはありません。これらは、あらかじめ以下のように設定されています。

- ・ ボーレート 19200
- ・ パリティなし 8 データビット
- スタートビット 1 つとストップビット 1 つは常に使用します (選択不可)。

RS-232C は、9 ピン (オス) SUB-D タイプコネクタを持つ DCE (データ通信装置) として設計されています。ピンは次のように定義されています。

表 13 RS-232C 接続表

ピン	方向	機能
1	入力	DCD
2	入力	RxD
3	出力	TxD
4	出力	DTR
5		グランド
6	入力	DSR
7	出力	RTS
8	入力	CTS
9	入力	RI

#### 11 ハードウェア情報 インタフェース

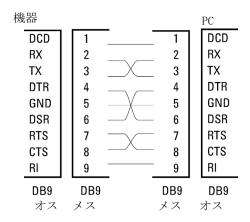


図 21 RS-232 ケーブル

#### アナログシグナル出力

アナログシグナルは、記録用デバイスにも分配できます。詳細は、モジュールのメインボードの説明を参照してください。

### APG リモート

他のアジレント製分析装置に一般的なシャットダウンや準備などの機能を利用する場合、APG リモートコネクタを使用します。

リモートコントロールによって、単独の装置またはシステムの間を簡単に接続し、簡単なカップリング条件で、各装置を統合した分析が実行できます。

リモートインタフェースには、D-SUB コネクタを使用します。本モジュールは、入力/出力用 (ワイアード OR) リモートコネクタを 1 個装備しています。

各分析システム内での安全性を確保するために、1 本はいずれかのモジュールで重大な問題が検出された場合にシステムの重要部分をシャットダウンするための専用です。すべての関連するモジュールがオンになっているか(または正しく電源投入されている)を検出するために、すべての接続されたモジュールの電源オン状態を要約するためにライン 1 本を使用します。次の分析の準備を指示する レディ シグナル、その後、それぞれのラインで引き起こされる分析の スタート シグナルと分析の ストップシグナル (オプションで)によって分析の制御を維持します。さらに、プ

**リペア(準備)** と**スタートリクエスト**も使用できます。シグナルレベルは次のように定義されています。

- 標準 TTL レベル (0 V がロジック真、+ 5.0 V が偽)、
- ファン出力は 10 V、
- 入力負荷は + 5.0 V に対して 2.2 kOhm、
- 出力はオープンコレクタ型、入力/出力(ワイアード OR)

注記

すべての一般的な TTL 回路は、5 V 電源で動作します。TTL シグナルは、0 V  $\sim 0.8$  V の場合「low」または L、2.0 V  $\sim 5.0$  V の場合「high」または H と定義されます(それぞれ、アース端子に対して)。

表 14 リモートシグナルディストリビューション

ピン	シグナル	説明
1	DGND	デジタルグランド
2	PREPARE	(L) 分析を準備するように要求します (キャリブレーション、検出器ランプ点灯等)。受信側は、分析前の動作を実行する任意のモジュールです。
3	START	(L) 測定 / タイムテーブルを開始するように要求します。受信側は、分析時間をコントロールできる任意の モジュールです。
4	SHUT DOWN	(L) システムの重大な問題の発生を出力します (リークの発生時に ポンプを停止するなど)。受信側は、安全リスク軽減機能を持つ任意のモジュールです。
5		未使用
6	POWER ON	(H) システムに接続されたすべてのモジュールが ON になっていることを出力します。受信側は、他のモジュールの動作に依存する任意のモジュールです。
7	READY	(H) システムが次の分析の準備を完了していることを 出力します。受信側は、任意のシーケンスコントロー ラです。

#### 11 ハードウェア情報 インタフェース

表 14 リモートシグナルディストリビューション

ピン	シグナル	説明
8	STOP	(L) できるだけ早くシステムをレディ状態にするように要求します (測定の停止、注入の中断または終了)。受信側は、分析時間をコントロールできる任意のモジュールです。
9	START REQUEST	(L) インジェクションサイクルを開始するように要求 します (任意のモジュールでスタートキーが押され た場合等)。受信側はオートサンプラです。

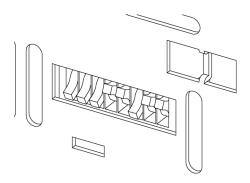
### 特殊インタフェース

一部のモジュールには、モジュール固有のインタフェース / コネクタがあります。これらは、モジュールの付属書類で説明されます。

### 8 ビットコンフィグレーションスイッチの設定

8 ビットコンフィグレーションスイッチは、モジュール背面にあります。

このモジュールには独自のオンボード LAN インタフェースがありません。 これを制御するには、別のモジュールの LAN インタフェースと、そのモ ジュールへの CAN 接続を使用します。



#### 図 22 コンフィグレーションスイッチ (設定は設定モードによって異なり ます)

オンボード LAN を搭載していないすべてのモジュール:

- デフォルトはすべての DIP スイッチが下位置 (最適な設定) となりま す。
  - LAN 用の Bootp モード
  - RS-232 用の 19200 ボー、8 データビット / 1 ストップビット、パリ ティなし
- DIP 1 を下、DIP 2 を上位置にすると、RS-232 の特殊設定が可能。
- Boot/テストモードの場合、DIP スイッチ 1 と 2 をアップすることに加 え、必要なモードに設定する必要があります。

注記

通常動作についてはデフォルト(最適)設定を使用してください。

#### 11 ハードウェア情報

8 ビットコンフィグレーションスイッチの設定

このスイッチを使用して、シリアル通信プロトコル、機器固有の初期化手順を指定するコンフィグレーションパラメータを設定できます。

注記

Agilent 1260 Infinity の導入に伴って、すべての GPIB インタフェースが取り除かれました。望ましい通信は LAN です。

注記

以下のテーブルでは、オンボード LAN のないモジュールについて、コンフィグレーションスイッチ設定を示します。

表 15 8 ビットコンフィグレーションスイッチ (オンボード LAN なし)

モード選択	1	2	3	4	5	6	7	8
RS-232C	0	1	ボーレート			デタビット	パリラ	テイ
予備	1	0	予備					
テスト / ブート	1	1	RSVD	SYS	S	RSVD	RSVD	FC

注記

LAN 設定は、LAN インタフェースカード G1369B/C で行います。カードの付属 書類を参照してください。

### RS-232C の通信設定

カラムコンパートメントで使用される通信プロトコルは、ハードウェアハ ンドシェーク (CTS/RTR) のみをサポートします。

スイッチ 1 を下、スイッチ 2 を上の位置に設定すると、RS-232C パラ メータを変更できます。変更が完了したら、カラム機器の電源を入れ直し て、設定値を不揮発性メモリに保存する必要があります。

**表 16** RS-232C 通信用通信設定 (オンボード LAN なし)

モード選 択	1	2	3	4	5	6	7	8
RS-232C	0	1	ボーレート		データ ビット	パリラ	テイ	

次の表を参考にして、RS-232C 通信用の設定を選択してください。0 はス イッチが下がっていること、1 はスイッチが上がっていることを意味しま す。

**表 17** ボーレート設定 (オンボード LAN なし)

スイッチ		ボーレート	スイッチ			ボーレート	
3	4	5		3	4	5	
0	0	0	9600	1	0	0	9600
0	0	1	1200	1	0	1	14400
0	1	0	2400	1	1	0	19200
0	1	1	4800	1	1	1	38400

表 18 データビット設定 (オンボード LAN なし)

スイッチ 6	データワードサイズ
0	7 ビット通信
1	8 ビット通信

#### 11 ハードウェア情報

8 ビットコンフィグレーションスイッチの設定

表 19 パリティ設定(	(オンボー	F LAN	<b>~</b> なし)
--------------	-------	-------	--------------

スイ	ッチ	パリティ
7	8	
0	0	パリティなし
0	1	奇数パリティ
1	1	偶数パリティ

スタートビット 1 つとストップビット 1 つは常に使用します (選択不可)。 デフォルトは、モジュールはボーレート 19200、データビット 8、パリ ティなしに設定されています。

### 特別な設定

固有の処理には特別な設定が必要です (通常はサービス事例で)。

### Boot - レジデント

ファームウェアローディングエラー (メインファームウェア部分) が発生 した場合、ファームウェア更新手順でこのモードが必要となることがあり ます。

以下のスイッチ設定を使用し、機器の電源を再び入れると、機器ファームウェアはレジデントモードのままになります。これは、モジュールとしては動作できません。オペレーティングシステムの基本機能(通信など)のみが使用できます。このモードでは、メインファームウェアを読み込むことができます(更新ユーティリティを使用)。

表	20	Boot	レジデン	ト設定	(オンボー	ド	LAN なし	)
---	----	------	------	-----	-------	---	--------	---

	モード選 択	SW1	SW2	SW3	SW4	SW5	SW6	SW7	SW8
LAN なし	テスト /B00T	1	1	0	0	1	0	0	0

#### 強制コールドスタート

強制コールドスタートを使用して、モジュールをデフォルトパラメータ設 定の定義済みモードにできます。

### 注意

#### データ損失

強制コールドスタートは、不揮発性メモリに保存されたメソッドとデータ をすべて消去します。ただし、キャリブレーション設定と、診断および修 理ログブックだけは消去されずに保存されます。

→ 強制コールドスタートを実行する前に、メソッドおよびデータを保存し てください。

次のスイッチ設定を使用して機器の電源を入れ直すと、強制コールドス タートが完了します。

表 21 強制コールドスタート設定 (オンボード LAN なし)

	モード選 択	SW1	SW2	SW3	SW4	SW5	SW6	SW7	SW8
LAN なし	テスト /BOOT	1	1	0	0	1	0	0	1

#### 11 ハードウェア情報 電気的接続

## 電気的接続

- CAN バスは、高速データ転送機能を持つシリアルバスです。CAN バスの 2 つのコネクタは内部モジュールのデータ転送および同期に使用されます。
- 1 つのアナログ出力は、インテグレータまたはデータ処理システムにシ グナルを送信します。
- ・ インタフェースボードスロットは、外部接点と BCD ボトル番号出力、または LAN 接続に使用されます。
- スタートや、ストップ、共通シャットダウン、プレランなどの機能を利用したい場合は、リモートコネクタを他の Agilent Technologies 製分析機器と組み合わせて使用してください。
- 適切なソフトウェアを使用すれば、RS-232C コネクタを使って、コンピュータから RS-232C 接続を介してモジュールをコントロールすることができます。このコネクタは、コンフィグレーションスイッチで有効にし、設定することができます。
- ・電源ケーブルコネクタは、100 240 VAC ± 10 % の入力電圧 (電源周波数 50 または 60 Hz) に対応しています。最大消費電力はモジュールごとに異なります。電源は広範囲対応機能を備えているので、モジュールには電圧切替スイッチがありません。また、電源部には自動電子ヒューズが装備されているため、外部のヒューズは必要ありません。

注記

安全規準または EMC 規格に適合した方法で装置を正しく動作させるために、Agilent Technologies 製以外のケーブルは使用しないでください。

### シリアル番号情報

機器ラベルのシリアル番号情報からは、以下の情報が分かります。

 CCXZZ000000
 フォーマット

 CC
 製造国

 DE = ドイツ
 JP = 日本
 CN = 中国

 X

 X
 A ~ Z のアルファベット (製造時に使用)

 ZZ
 英数字 (0 ~ 9、A ~ Z) を組み合わせた各モジュール固有のコード (同じモジュールにコードが複数存在する場合があります)

 00000
 シリアル番号

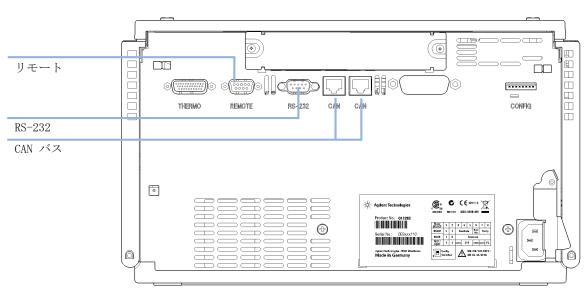
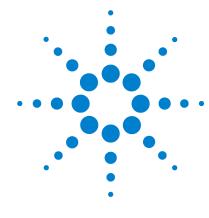


図 23 オートサンプラの電気的接続

# 11 ハードウェア情報 電気的接続



## 12 付録

安全に関する一般的な情報 198 安全に関する一般的な情報 198 安全規格 198

操作 198 安全記号 200

廃電気電子機器 (WEEE) 指令 (2002/96/EC) 201

リチウム 電池に関する情報 202

無線妨害 203

溶媒について 204

騒音レベル 206

アジレントのウェブサイト 207

この章では、安全性、法律、ウェブに関する追加情報を記載しています。

### 安全に関する一般的な情報

### 安全に関する一般的な情報

以下の安全に関する一般的な注意事項は、本機器の操作、サービス、および修理のすべての段階で遵守するようにしてください。以下の注意事項またはこのマニュアルの他の箇所に記載されている警告に従わないと、本機器の設計、製造、および意図された使用法に関する安全基準に違反することになります。使用者側による遵守事項からのかかる逸脱に起因する問題について Agilent は免責とさせて頂きます。

#### 警告

装置の正しい使用法を確保してください。

機器により提供される保護が正常に機能しない可能性があります。

→ この機器のオペレーターは、本マニュアルで指定した方法で機器 を使用することをお勧めします。

### 安全規格

本製品は、国際安全基準に従って製造および試験された、安全クラス I 装置 (アース端子付き)です。

### 操作

電源を投入する前に、設置方法が本書の説明に合っているかどうか確認してください。さらに、次の注意を守ってください。

操作中に装置のカバーを取り外さないでください。装置のスイッチを ON にする前に、すべての保護接地端子、延長コード、自動変圧器、および本装置に接続されている周辺機器を、接地コネクタを介して保護接地に接続してください。保護接地がどこかで途切れていると、感電によって人体に重大な危害を及ぼすことがあります。保護が正常に機能していないと思われる場合は、装置のスイッチを OFF にして、装置の操作を中止してください。

ヒューズを交換する際は、必ず指定したタイプ(普通溶断、タイムラグなど)と定格電流のヒューズだけを使用してください。修理したヒューズを使用したり、ヒューズホルダを短絡させたりしてはなりません。

本書で説明した調整作業には、装置に電源を入れた状態で、保護カバーを取り外して行うものがあります。その際に、危険な箇所に触れると、感電事故を起こす可能性があります。

機器に電圧をかけた状態で、カバーを開いて調整、メンテナンス、および 修理を行うことは、できるだけ避けてください。どうしても必要な場合は、 経験のある担当者が感電に十分に注意して実行するようにしてください。 内部サービスまたは調整を行う際は、必ず応急手当てと蘇生術ができる人 を同席させてください。メンテナンスを行うときは、必ず装置の電源を 切って、電源プラグを抜いてください。

本装置は、可燃性ガスや有毒ガスが存在する環境で操作してはなりません。このような環境で電気装置を操作すると、引火や爆発の危険があります。

本装置に代替部品を取り付けたり、本装置を許可なく改造してはなりません。

本装置を電源から切り離しても、装置内のコンデンサはまだ充電されている可能性があります。本装置内には、人体に重大な危害を及ぼす高電圧が存在します。本装置の取り扱い、テスト、および調整の際は十分に注意してください。

特に、有毒または有害な溶媒を使用する場合は、試薬メーカーによる物質 の取り扱いおよび安全データシートに記載された安全手順(保護眼鏡、安 全手袋、および防護衣の着用など)に従ってください。

#### 12 付録

安全に関する一般的な情報

### 安全記号

表 22 安全記号

記号	説明
$\triangle$	危害のリスクを保護するために、そして装置を損傷から守るために、ユーザーが取扱説明書を参照する必要がある場合、装置にこの記号が付けられます。
4	危険電圧を示します。
	アース(保護接地)端子を示します。
	本製品に使用されている重水素ランプの光を直接目で見る と、目をいためる危険があることを示しています。
<u> </u>	表面が高温の場合に、この記号が装置に付けられます。加 熱されている場合はユーザーはその場所を触れないでくだ さい。

### 警告

### 警告は、

人身事故または死に至る状況を警告します。

→ 指示された条件を十分に理解してそれらの条件を満たしてから、 その先に進んでください。

### 注意

#### 注意

データ損失や機器の損傷を引き起こす状況を警告します。

→ 指示された条件を十分に理解してそれらの条件を満たしてから、その先に進んでください。

### 廃電気電子機器 (WEEE) 指令 (2002/96/EC)

#### 要約

2003 年 2 月 13 日に欧州委員会が可決した、廃電気電子機器 (WEEE) 指令 (2002/96/EC) は、すべての電気および電子機器に関する生産者責任を 2005 年 8 月 13 日から導入するというものです。

注記

本製品は、WEEE 指令 (2002/96/EC) に準拠しており、要件を記しています。 貼り付けられたラベルには、この電気 / 電子機器を家庭用廃棄物として廃棄し てはならないことが表示されています。

製品カテゴリ:

WEEE 指令付録 I の機器の種類を参照して、本製品は「モニタリングおよび制御装置」製品と分類されます。



注記

家庭用廃棄物として捨ててはいけません

不必要な製品を返品するには、最寄りのアジレント営業所にお問い合わせいただくか、詳細について www. agilent. com をご覧ください。

### リチウム 電池に関する情報

### 警告

リチウム電池は、家庭用廃棄物として廃棄できないことがあります。 使用済みのリチウム電池については、IATA/ICAO、ADR、RID、IMDG によって規制されている運送業者による輸送が禁止されています。 電池の交換方法が不適当な場合、電池が爆発する危険があります。

- → 使用済みのリチウム電池は、使用済み電池に関する国の廃棄規則 に従って、使用地において処分してください。
- → 装置の製造業者が推奨するものと同じか、それに相当するタイプ の電池だけを使用してください。

### 無線妨害

無線干渉に対して最適な保護を行うために、アジレントが提供するケーブルは選別されています。すべてのケーブルが安全性または EMC 規格に準拠しています。

### テストと測定

選別していないケーブルを用いてテスト機器と測定機器を操作したり、確定していない設定での測定に使用する場合、無線干渉が制限する運転条件がまだ許容範囲内であることをユーザーが確認する必要があります。

### 溶媒について

溶媒を使用するときは、次の注意に従ってください。

#### フローセル

pH 9.5 超のアルカリ溶媒はクォーツに損傷を与え、フローセルの光学性能を劣化させるため使用を避けてください。

緩衝液が結晶化しないようにします。結晶化によって、フローセルの詰ま りや損傷を引き起こします。

フローセルを 5  $\mathbb{C}$  より低い温度で輸送する場合は、必ずセルにアルコールを満たします。

フローセル内の水性溶媒は、藻を増やす可能性があります。そのため、フローセル内に水性溶媒を残さないでください。少量の有機溶媒を加えます(たとえば、最高 5 % のアセトニトリルやメタノール)。

### 溶媒

褐色の溶媒ボトルを使用すると藻の発生を避けることができます。

微粒子による配管の詰まりを避けるために、溶媒は必ずろ過します。また、 次の腐食性溶媒の使用は避けて下さい。

- ハロゲン化アルカリ化合物およびその酸溶液(ヨウ化リチウム、塩化カリウムなど)。
- 硝酸、硫酸などの高濃度の無機酸 (特に高温の場合)。(クロマトグラフメソッドで許されるなら、ステンレスに対する腐食性の弱いリン酸またはリン酸緩衝液に変更します)。
- ラジカルまたは酸、あるいはその両方を発生するハロゲン化溶媒または 混合液。

 $2CHC1_3 + O_2 \rightarrow 2COC1_2 + 2HC1$ 

乾燥クロロホルムを生成する過程で安定化剤のアルコールを除去する と、この反応は速やかに起ります。この反応でステンレススチールは触 媒として働きます。

- 過酸化物 (THF、ジオキサン、ジイソプロピルエーテルなど) を含む可能性がある、クロマトグラフクラスのエーテル。このようなエーテルは、過酸化物を吸着する乾性アルミニウム酸化物を使用して濾過してください。
- 有機溶媒中の有機酸溶液(酢酸、ギ酸など)。たとえば、酢酸 1 % のメタノール溶液は鉄を腐食します。
- 強力な錯化剤(EDTA: エチレンジアミン四酢酸など)を含む溶液。
- ・ 四塩化炭素と 2- プロパノールまたは THF の混合溶液。

#### **12 付録** 騒音レベル

## 騒音レベル

### 製造業者による宣言

本製品は、ドイツ騒音条例 (German Sound Emission Directive、1991 年 1 月 18 日) の条件に適合しています。

本製品の音圧レベル (オペレータの位置) は、70 dB 未満です。

- 音圧 Lp 70dB (A) 未満
- オペレータの位置
- 通常動作時
- ISO 7779:1988/EN 27779/1991 (タイプテスト) に準拠

## アジレントのウェブサイト

製品およびサービスの最新情報を知るには、アジレントのウェブサイトにアクセスしてください。

http://www.agilent.com

Products/Chemical Analysis を選択してください。

このサイトでは、ダウンロード用の Agilent 1200 シリーズモジュールの 最新ファームウェアも提供しています。

## 索引

2	L	U
2 µl 未満の注入量 59 8	LAN ケーブル 173	移送機構 10 インジェクションバル ブ 10, 15, 17
8 ビットコンフィグレーショ ンスイッチ オンボード LAN な し 189	R RS-232C ケーブル 175 通信設定 191	インタフェース 181 う 運搬 71
A Agilent 診断用ソフトウェア 85 Agilent ラボアドバイザソフトウェア 85, 85 apg リモート 186	W WEEE 指令 201 X X 軸 19	え エラーメッセージ CAN 通信消失 93 アーム移動失敗 102 安全フラップ不良 112 カバーなしで起動 99.
B BCD ケーブル 169	Z Z 軸 19 あ	99 グリッパ内にバイアルあ り 113 シャットダウン 91 初期化失敗 108
C CAN 通信消失 93 CAN ケーブル 173 凝縮 26	アーム移動 71 アナリティカルヘッド 17 アナログ ケーブル 163 アナログシグナル 186	洗浄用バイアルが見つからない 114 タイムアウト 90 ニードルアップの失 敗 105 ニードルダウンの失
E EMF Early Maintenance Feedback 21	安全 規格 27 記号 200 一般的な情報 198 安全クラス I 198	ーートルタリンの天 敗 106 バイアル初期化 111 バイアルなし 107 バイパスへのバルブ切り替 え失敗 103

補正センサオープ ン 97 補正センサショー ト 97 無効なバイアルポジショ ン 115 メインパスへのバルブ切り	き キャップ クリンプ 51 スクリュー 52 スナップ 51 キャピラリ 40	RS-232 175 外部接点 161, 172 概要 160 電源の接続 35, 36 補助 174 リモート 160
替え失敗 104 メタリングピストンのホー	吸引速度 59, 59 吸引 59, 75	<u> </u>
ムポジションへの移動失 敗 109	<	梱包明細リスト 32
モーターの障害 110 リークセンサオープ	空気循環 26 クリーニング 122	さ サンプリング動作 12
ン 95 リークセンサショー	グリッパ 19 アライメント 64	サンプリングユニット 15 サンプルトレイ 46
ト 96 リーク 94	外部バイアル 64 グリッパのアライメン	バイアル位置の番号付 け 46
リモートタイムアウ ト 92	ト 73 グリッパフィンガー 19	L
お		修理
オートサンプラの概要 10	け	簡単な修理 126 注意と警告 142, 119
オートサンプラの設置 37	警告と注意 119, 142	注意と言う 142, 119 ニードルアセンブ
安全 37	ケーブル	ー リ 127
インタフェースケーブ ル 37	APG リモートの接 続 35, 36	ニードルシートアセンブ リ 130
サンプルトレイ 46	BCD 161	ファームウェアの交
電源ケーブル 37	CAN の接続 35, 36 CAN 161	換 147
配管 40	ChemStation の接	メタリングシール 137
温度センサ 94	続 35, 36	メタリングピスト ン 137
温度 28	LAN の接続 35, 36	ロータシール 133
か	LAN 161	手動コントロール 74
	RS-232 162	使用温度 27
カバーなし再スター ト 100	アナログ 160, 163	障害 64
外部接点	BCD 169	使用高度 27
ケーブル 172	CAN 173 LAN 173	消費電力 27
	LAN 1/3 □ ∓ ← \ 165	仕様 28

### 索引

物理的 27	ディレイボリュームの調	ブート - レジデン
シリアル番号	整 59	<b>⊢</b> 192
情報 195	メンテナンス 59	吐出速度 59, 59
診断用ソフトウェア 85	設置スペース 26	吐出 59
シータ軸 19	設置要件	トランスポートアセンブ
湿度 27	コード 25	リ 19
シャットダウン 91		トレイ
周囲使用温度 27	た	アライメント 73
周波数範囲 <b>27</b>	タイムアウト 90	
質量 27		に
重量 26	ち	ニードルアップ 74, 75
	注意と警告 119, 142	ニードル交換 69
す	注入動作 13	ニードルドライブ 15
スタックコンフィグレーショ	注入量の精度 59	ニードルをサンプルに挿
ン 35, 36	注入量 59	入 74
背面図 35, 36		ニードルをシートに挿
ステータスインジケー	つ	入 75
タ 64, 67	通信設定	入力電圧 27
ステータ 17	RS-232C 191	<b>t</b> o
ステップ機能 64		ね
ステップコマンド 74	て	粘性のあるサンプル 59,
寸法 27	低用量の注入量 59	59
	ディレイボリューム 43	は
世	電圧範囲 27	
静電気放電 (ESD) 145	電気的接続	ハーフトレイ 46
性能仕様 28	詳細 194	バイアルとキャップの選
オートサンプラ 28	電源周波数 27	択 59
性能の最適化	電源について 24	<ul><li>バイアル内容物温度</li><li>28</li><li>バイアルの番目はは</li><li>46</li></ul>
インジェクションバルブ	電源要件 24	バイアルの番号付け 46
シール 59	電源ケーブル 25	バイアル 10 スクリュー 50
自動ニードル洗浄 59		スナップ 49
低容量キャピラリキッ ト 59	کے	バイアル番号付け 46
ト 59 ディレイボリュー	特殊インタフェース 188	バイアル <del>留写</del> 的 40 10 10 10
ム 59	特別な設定	バイアルをシートに移
ディレイボリュームの最小	強制コールドスター	カ 74
化 43	F 193	, i

バイアルをトレイ戻す 75	メインアセンブリ 150	ニードル交換 69
バイパス 13	部品	メタリングシール交
バイアル	破損 32	換 70
クリンプ 48	不足 32	メンテナンス 126
バルブキャピラリ 40	分取ヘッド 17	定義 118
バルブのメインパス 75	プランジャホーム 74	ファームウェアの交
バルブバイバス 74		換 147
配管 40	ほ	フィードバック 21
廃棄物	保管温度 27	th.
電気電子機器 201	保管高度 27	φ
廃電子機器 201	保管周囲温度 27	輸送 71
20 - E 3   20 Hz	補助	
ひ	ケーブル 174	IJ
ヒューズ 24	補正センサオープン 97	リークセンサオープン 95
	補正センサショート 97	リークセンサショート 96
<i>ప</i>	ボリューム 43	リーク 94
ファームウェア		リセット <b>7</b> 5
ァ, ユッエ, アップグレード / ダウング	ま	
レード 147	マルチ注入オプション 10	れ
更新ツール 179	(ル) 生パオッション 10	冷却機能付きオートサンプラ
更新 147, 179	ۓ	の設置
説明 178	無線妨害 203	安全 37
メインシステム 178	無脉列音 200	
レジデントシステ	め	
ム 178	メインパス 13	
ファン動作不良 98	メタリングシール交換 70	
物理的仕樣 27	メタリングデバイス 15.	
部品と器材	スタリンクテハイス 15, 59	
アナリティカルヘッドアセ	メッセージ	
ンブリ (オプション 900	カバーなしで起動 99,	
μL) 151 アナリティカルヘッドアセ	99	
アデリティカルヘットアセ ンブリ 151	リモートタイムアウ	
外部トレイ 158	F 92	
バイアルトレイとトレイ	メンテナンス機能 64,	
ベース 153	68	
マルチ注入キット 157	ステップコマンド 74	

### www.agilent.com

### 本書の内容

本書では、Agilent 1260 Infinity 標準オートサンプラ (G1329B) についてのユーザー情報が記載されています。

本書では、以下の項目について説明します。

- オートサンプラの概要
- 設置要件と仕様
- オートサンプラの設置
- オートサンプラの使用
- ・ 性能の最適化
- トラブルシューティングおよび診断
- メンテナンス
- ・ 部品と器材
- ケーブルの概要
- 保証について

© Agilent Technologies 2007, 2008, 2010-2011

Printed in Germany 08/11



G1329-96015

